

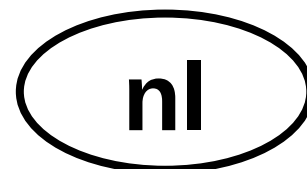
RSM 610

Manual versie 1.06 NL

Regel- en schakelmodule



Montagehandleiding
Bedieningshandleiding



TECHNISCHE
ALTERNATIVE

Inhoudsopgave

Manual Versie 1.06 NL

Veiligheidsbepalingen	4
Onderhoud	4
Programmering	4
Montage van het apparaat	5
Openen van de module	5
Bevestigingsmaten	5
Maattekening behuizing	6
Sensormontage	7
Elektrische aansluiting	8
Klemmenoverzicht	9
Netaansluiting	9
Sensorkabels	10
Klemmenoverzicht sensoren	10
Dataleiding voor DL-Bus	11
Klemmenoverzicht dataleiding voor DL-Bus	11
Buslast van DL-sensoren	11
CAN-Busnetwerk	12
Klemmenoverzicht CAN-Busleiding	12
Richtlijnen voor de opbouw van een CAN-Netwerk	12
Technische basisprincipes	12
Bliksembeveiliging	13
Voorbeelden van verschillende netwerkvarianten	13
Verleggen van buskabels in de grond	15
Netwerk – kabelkeuze en netwerktopologie	15
Uitgangen	18
Klemmenoverzicht uitgangen	18
Klemmenoverzicht analoge uitgangen (0-10V / PWM)	19
Aansluiting hulprelais HIREL16x2	20
Schakelschema HIREL16x2	20
Technische gegevens RSM610	21
Hulp bij storingen	22
Foutenopsporing in het CAN-netwerk	24
Informatie m.b.t. Eco-Design richtlijn 2009/125/EG	24
Bedieningshandleiding	26
LED-statusweergaven	26
Statusweergaven bij het starten van de regelaar	26
Bediening via de UVR16x2 of CAN-MTx2	27
Gebruikersniveau's	27
Displayweergaven van de regelaar	28
Weergave hoofdmenu	29
Weergave functieoverzicht	30
Statusbalk	34
Functieoverzicht	36
Wijzigen van waardes	37
De belangrijkste functies	39
Meldingen	47
Sensor- en Busfouten	47
Bediening via de C.M.I.	48
Wijzigen van een waarde	49

Veiligheidsbepalingen



Deze handleiding richt zich uitsluitend tot geautoriseerd vakpersoneel.

Alle montage- en bekabelingswerkzaamheden aan de regelaar mogen alleen in spanningsloze toestand worden uitgevoerd.

Het openen, het aansluiten en de inbedrijfname van het apparaat mag alleen door vakkundig personeel worden uitgevoerd. Daarbij dienen alle plaatselijke veiligheidsbepalingen in acht te worden genomen.

Het apparaat voldoet aan de nieuwste stand der techniek en voldoet aan alle noodzakelijke voorschriften. Het mag alleen volgens de technische gegevens en de onderstaande veiligheidsbepalingen en voorschriften ingezet cq. gebruikt worden. Bij het gebruik van het apparaat zijn daarnaast de voor het betreffende specifieke gebruik de benodigde wettelijke- en veiligheidsvoorschriften na te leven. Een ongeoorloofd gebruik leidt tot uitsluitingen van iedere aansprakelijkheid.

- ▶ De montage mag alleen in **droge** binnenruimtes geschieden.
- ▶ De RSM610 dient volgens de plaatselijke voorschriften met een tweepolige afschakeling van het net te kunnen worden afgeschakeld (stekker/wandcontactdoos of 2-polige schakelaar).
- ▶ Voordat met installatie- of bekabelingswerkzaamheden aan bedrijfsmiddelen wordt begonnen, dient de RSM610 volledig van de netspanning te worden gescheiden en worden beveiligd tegen ongeoorloofd inschakelen. Verwissel nooit de aansluitingen van het laagspanningsbereik (bv. sensoraansluitingen) met de 230V-aansluitingen. Verstoring en levensgevaarlijke spanning op het apparaat en de aangesloten sensoren zijn mogelijk.
- ▶ Solarsystemen kunnen zeer hoge temperaturen aannemen. Er bestaat daarom het gevaar van verbrandingen. Voorzichtig bij de montage van temperatuursensoren!
- ▶ Uit veiligheidsgronden mogen de uitgangen alleen voor testdoeleinden in handbedrijf worden gezet. In deze bedrijfsmodus worden]geen maximale temperaturen en sensorfuncties bewaakt.
- ▶ Een veilig bedrijf is niet meer mogelijk indien de RSM610 of aangesloten bedrijfsmiddelen zichtbare beschadigingen tonen, niet meer functioneren of voor langere tijd onder ongunstige omstandigheden zijn opgeslagen. In dergelijke gevallen dient de regelaar cq. de betreffende component buiten gebruik te worden genomen en tegen ongeoorloofd gebruik te worden beveiligd

Onderhoud

Bij correcte behandeling en gebruik hoeft het apparaat geen onderhoud. Voor de reiniging dient men alleen een met zachte alcohol (bv. spiritus) bevochtigde doek te gebruiken. Sterke poets- en oplosmiddelen zoals chloorethenen of Tri zijn niet toegestaan.

Omdat alle voor de nauwkeurigheid relevante componenten bij correcte behandeling niet aan belasting blootstaan, is het verval uiterst gering. Het apparaat beschikt daarom niet over een afstelbaarheid. Hiermee is een afstelling niet mogelijk.

Bij reparaties mogen de constructieve kenmerken van het apparaat niet worden gewijzigd. Onderdelen dienen conform dezelfde specificaties te zijn als de originele en weer conform de fabrieksmatige toestand te worden ingezet.

Programmering

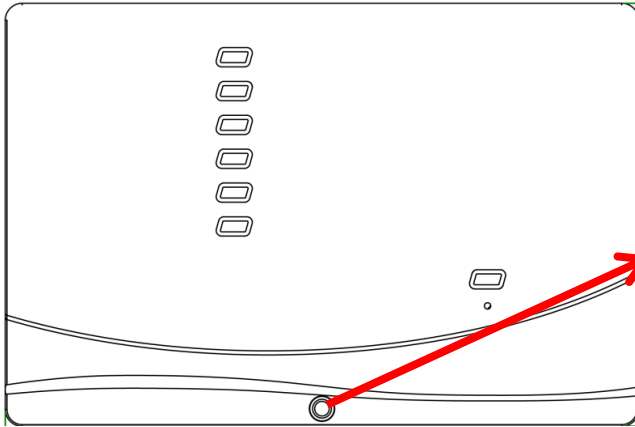
De programmering geschiedt in de basis met onze programmeersoftware TAPPS2. De software en de programmeerhandleiding voor de RSM610 kunnen van onze internetpagina www.ta.co.at worden gedownload.

Montage van het apparaat

LET OP! Voor het openen van de console altijd de netstekker uittrekken!

Werkzaamheden in de module mogen alleen spanningsloos worden uitgevoerd.

Openen van de module

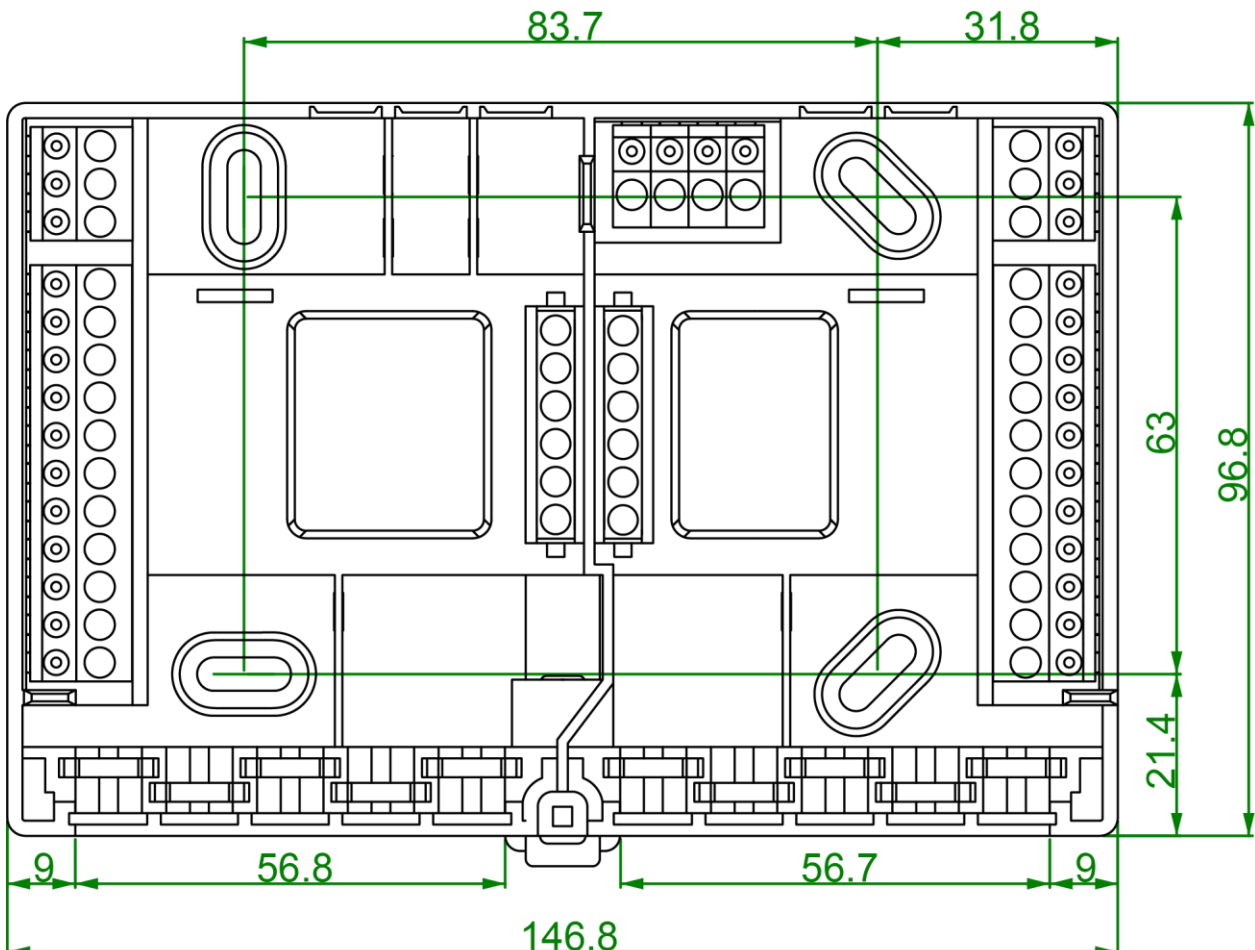


De schroef aan de voorzijde losdraaien en de deksel eraf tillen.

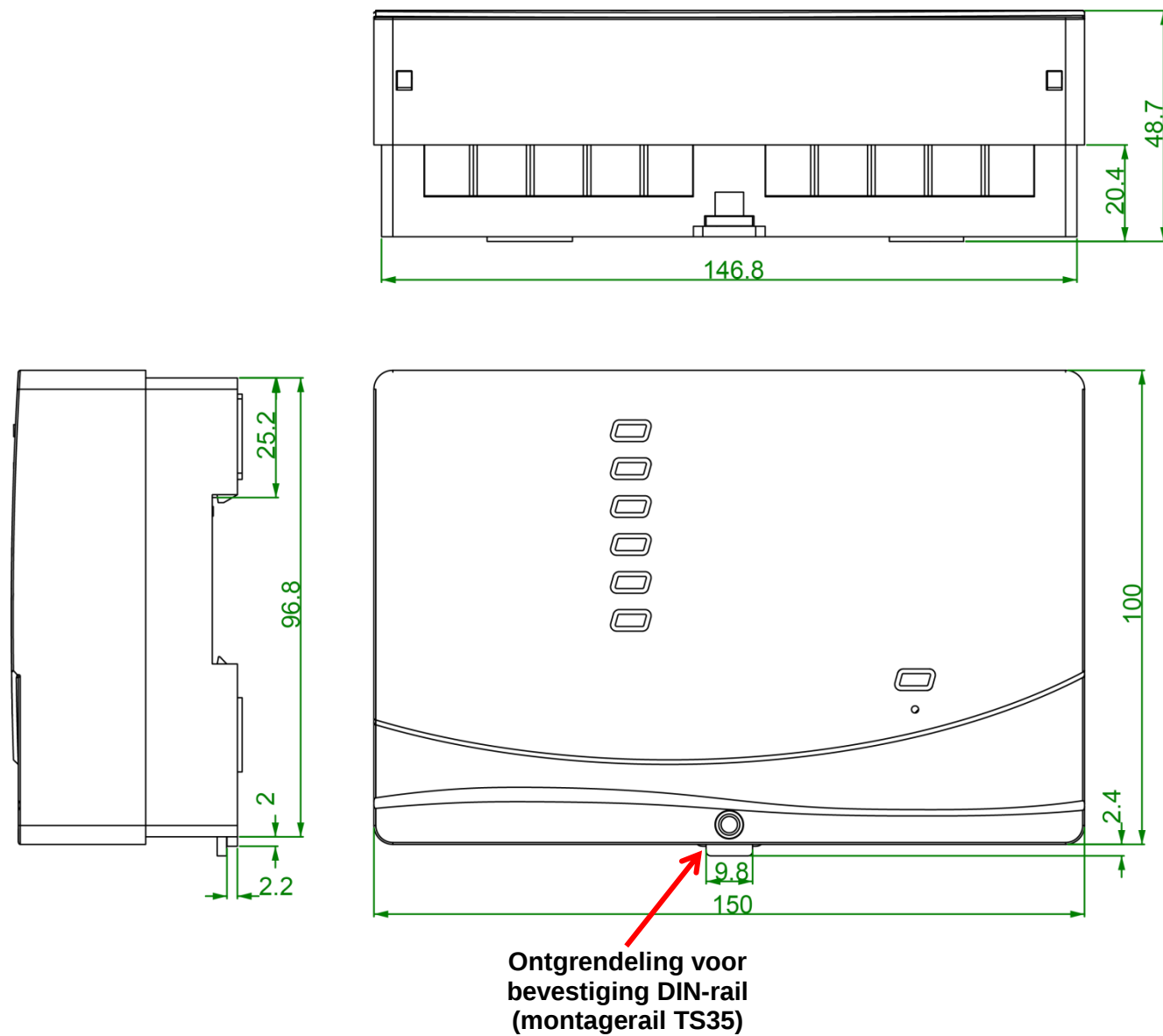
De elektronica bevindt zich in de deksel. Door contactpennen wordt bij het terugplaatsen de verbinding met de klemmen in de achterwand (console) gemaakt.

De achterwand kan via de sleufgaten aan de wand (met de kabeldoorvoeringen naar beneden) bevestigd of op een DIN-rail (montagerail TS35 volgens EN50022) worden gemonteerd.

Bevestigingsmaten



Maattekening behuizing



Sensormontage

De correcte positionering en montage der sensor is voor het correct functioneren van het systeem van groot belang. Evenzo dient erop te worden gelet, dat deze volledig in de Dompelbuizen zijn ingeschoven. De meegeleverde wartels dienen als bescherming tegen uittrekken. In de dompelbuizen mag bij het gebruik in de open lucht geen water binnendringer (**bevroezingsgevaar**). Zodat aanlegvoelers niet door de omgevingstemperatuur beïnvloed kunnen worden, dienen deze goed te worden geïsoleerd.

De sensoren mogen in het algemeen niet aan vochtigheid (bv. condenswater) worden blootgesteld, omdat dit door de giethars kan diffunderen en de sensor kan beschadigen. Het verwarmen gedurende een uur bij ca. 90°C kan de sensor mogelijkwerwijs redden. Bij het gebruik van dompelbuizen in RVS opslagvaten of zwembaden dient beslist op de **corrosiebestendigheid** te worden gelet.

Collectorsensor (grijze kabel met klemmendoos):

- Ofwel in een buis inschuiven, welke direct op de absorber gesoldeerd of geniet is en uit de collectorbehuizing uitsteekt,
- of op de verzamelleiding van de buitenste collector in een T-stuk plaatsen, waarin een dompelbuis met messing wartel (= vochtbescherming) is geplaatst en de sensor inschuiven.
- Ter bescherming tegen bliksemschade is in de klemmendoos een overspanningsbeveiliging (varistor) parallel tussen sensor- en verlengkabel voorzien.

Ketelsensor (aanvoer): Deze wordt ofwel met een dompelbuis in de ketel geschroefd of met de kleinst mogelijke afstand tot ketel op de aanvoerleiding aangebracht.

Boilersensor: De voor het solarsysteem benodigde sensor dient met een dompelbuis bij ribbenbuiswisselaars vlak erboven en bij geïntegreerde gladdebuiswisselaars in het onderste derde deel van de wisselaar of op de retour-uittrede van de wisselaar zodanig worden gemonteerd, dat de dompelbuis in de buis van de wisselaar steekt. De sensor, welke voor de opwarming van de boiler door de ketel benodigd is, wordt op een hoogte gemonteerd waarop de gewenste hoeveelheid warmwater kan worden verzorgd. De meegeleverde wartel van de dompelbuis dient als fixatie van de sensor. De montage **onder** het betreffende register cq. warmtewisselaar is in **geen** geval toegestaan.

Buffersensor: De voor het solarsysteem noodzakelijke sensor wordt in het onderste deel van de buffer vlak **boven** de solarwarmtewisselaar met behulp van de evt. meegeleverde dompelbuis gemonteerd. De meegeleverde wartel dient als fixatie. Als referentiesensor voor verwarmingssystemen is het aan te bevelen, de sensor tussen het midden en bovenste derde deel van de buffer met de dompelbuis te plaatsen, of – aan de bufferwand liggend - onder de isolatie te schuiven.

Zwembadsensor: Direct aan de uittrede uit het zwembad aan de zuigleiding een T-stuk plaatsen en de sensor met een dompelbuis inschroeven. Daarbij dien op de corrosiebestendigheid van het gebruikte materiaal te worden gelet. Een andere mogelijkheid is het aanbrengen van de sensor als aanlegvoeler en correcte thermische isolatie tegen omgevingsinvloeden.

Aanlegvoelers: Met klemveren, buisklemmen etc. aan de betreffende leiding bevestigen. Er dient daarbij op het geschikte materiaal te worden gelet (corrosie, temperatuurbestendigheid enz.). Aansluitend dient de sensor goed te worden geïsoleerd, zodat de buistemperatuur exact gemeten wordt en geen beïnvloeding door de omgevingstemperatuur mogelijk is.

Montagehandleiding

Warmwatersensor: Bij het gebruik van de regeling in systemen voor het maken van warmwater middels externe warmtewisselaar en toerengeregelde pomp (tapwaterstation) is **een snelle reactie** op wijzigingen van de waterstroom uiterst belangrijk. Daarom dient de warmwatersensor direct aan de Uitgang van de warmtewisselaar te worden geplaatst. Middels een T-stuk dient de, met een O-ring afgedichte, **ultrasnelle** sensor (accessoire, type **MSP...**) in de Uitgang te steken. De warmtewisselaar moet daarbij staand met de WW-uittrede **boven** gemonteerd te worden.

Stralingssensor: Om een bij de collector passende meetwaarde te verkrijgen is de **parallelle** uitrichting t.o.v. de collector belangrijk. De sensor dient daarom op de plaatafwerking of naast de collector op een verlenging van een montagerail geplaatst te worden. Hiervoor beschikt de sensorbehuizing over een schroefgat, welke naar wens kan worden opgeboord. De sensor is ook als draadloze sensor verkrijgbaar.

Ruimtesensor: Deze sensor is voor een montage in de woonkamer (als referentieruimte) bedoeld. De ruimtesensor dient niet in directe nabijheid van een warmtebron of in de buurt van een raam gemonteerd te worden. Iedere ruimtesensor kan ook door het eenvoudig omsteken van een jumper in de sensor alleen als **afstandversteller** (zonder invloed van ruimtetemperatuur) gebruikt worden. De sensor is alleen voor gebruik in droge ruimtes geschikt. Ook is de sensor als draadloze sensor verkrijgbaar.

Buitentemperatuursensor: Deze wordt aan de koudste muurzijde (meestal Noord) ongeveer twee meter boven het maaiveld gemonteerd. Temperatuurinvloeden van nabij gelegen luchtschachten, open ramen, kabelinvoeringen, etc. dienen te worden vermeden. Er mag geen directe zoninstraling op de sensor vallen.

Elektrische aansluiting

Dit mag alleen door ene vakman volgens de geldende plaatselijke richtlijnen geschieden.

Opmerking: Als beveiliging voor bliksemschade dient het elektrische systeem volgens voorschriften geaard te zijn (overspanningsafleider). Sensoruitval door onweer cq. door elektrostatische lading zijn meestal op ontbrekende of foutieve aarding of defecte overspanningsbeveiliging te herleiden.

Let op: Werkzaamheden binnen in de console mogen alleen inspanningsloze toestand worden uitgevoerd. Bij het aansluiten/ monteren van het apparaat onder spanning is een beschadiging mogelijk.

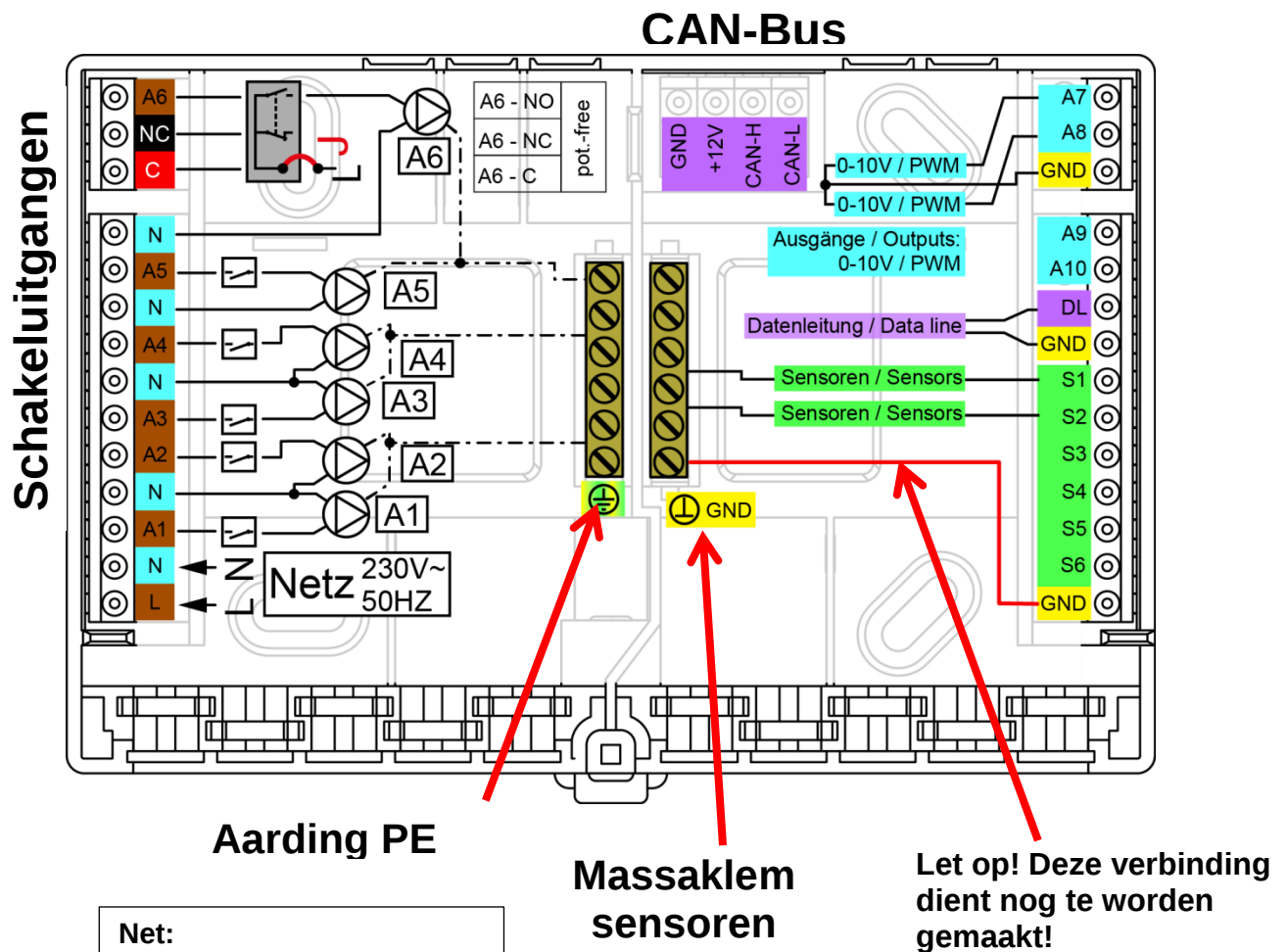
Alle sensoren en pompen cq. kleppen zijn volgens hun nummering in de programmering aan te sluiten.

In het netspanningsgedeelte zijn met uitzondering van de voedingsleiding diameters van 0,75 - 1,5 mm² en soepele kern aan te bevelen.

Voor het aansluiten van de aarding (PE) is een klemmenlijst in het 230V-compartiment voorzien. Alle kabels kunnen direct naar de betreffende klem met een krammetje (= trekontlasting) worden gefixeerd. Het verwijderen van de krammen is alleen middels een kniptang mogelijk. Daarom worden er wat extra krammen als benodigd meegeleverd.

Klemmenoverzicht

Aanzicht van de achterwand (console) met klemmen:



Net:

L.... Voeding (fase)

N.... Nulaansluiting

PE.... Aarde-aansluiting

Uitgangen:

C.... „Root“ (A6)

A1 – A6.... Maakcontact **NO**

NC.... Verbreekcontact (A6)

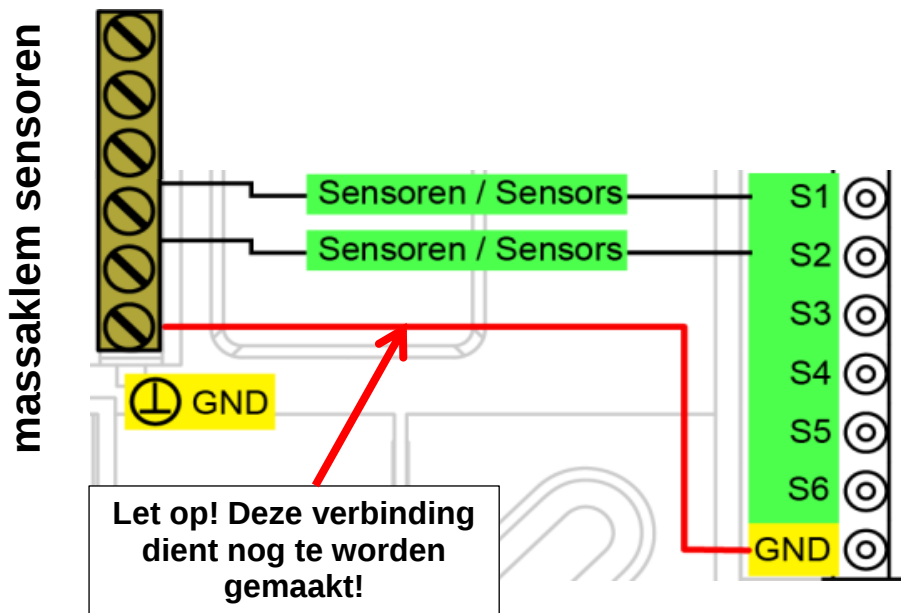
N.... Nulaansluiting

Netaansluiting

De module heeft een ingebouwde transformator en wordt door deze gevoed. De netaansluiting dient daarom **230V 50Hz** te zijn, deze spanning wordt ook door de uitgangsrelais doorgeschakeld. De ingebouwde transformator ondersteunt tegelijkertijd de voeding van de CAN-Bus.

Sensorkabels

Klemmenoverzicht sensoren



De aansluiting van de sensoren geschiedt altijd tussen de betreffende sensoraansluiting (**S1 – S6**) en de sensormassa (**GND**). In de console bevindt zich een massaklemlijst, waarnaar vóór het aansluiten van de sensoren een verbinding naar de klem **GND** dient te worden gelegd.

Om schommelingen in meetwaardes te vermijden is voor een storingsvrije signaaloverdracht erop te letten, dat de sensorkabels niet aan externe negatieve invloeden door 230V-kabels onderhevig zijn.

De sensorsignalen mogen niet met de netspanning samen in één kabel worden gevoerd.

Bij gebruik van niet afgeschermd kabels zijn sensorkabels en 230V-netkabels in gescheiden of gedeelte kabelwegen en met een **minimale afstand van 5 cm** te verleggen.

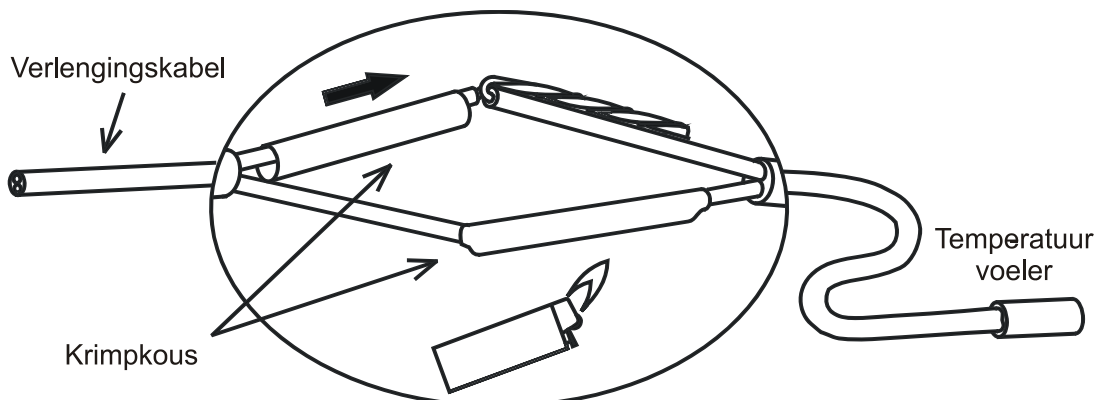
Sensorkabels voor **PT100** of **PT500**-sensoren **moeten afgeschermd** zijn.

Worden er afgeschermd kabels gebruikt, dan dient de afscherming met de sensormassa (GND) te worden verbonden

Alle sensorkabels met een diameter van $0,5\text{mm}^2$ kunnen tot 50m worden verlengd. Bij deze kabellengte en een Pt1000-temperatuursensor bedraagt de meetfout ca. +1K. Voor langere kabels of een kleinere meetfout is een grotere diameter noodzakelijk.

De verbinding tussen sensor en verlengkabel kan worden gemaakt met een 4 cm lange krimpkous, welke over een ader wordt geschoven waarna de **blanke** draadeindes getwist worden. Is een van de draadeindes **vertind**, dan dient de verbinding te worden **gesoldeerd**.

Daarna wordt de krimpkous over de verbindingsspositie geschoven en voorzichtig verwarmd (bv. met een aansteker), totdat deze zich strak aan de verbinding gevormd heeft.



Dataleiding voor DL-Bus

De DL-Bus bestaat uit alleen 2 adres: **DL** en **GND** (sensormassa). De voeding voor de DL-Bussensoren wordt via de DL-Bus zelf geleverd.

De bekabeling kan stervormig of echter ook serieel (van een apparaat naar de volgende) opgebouwd worden.

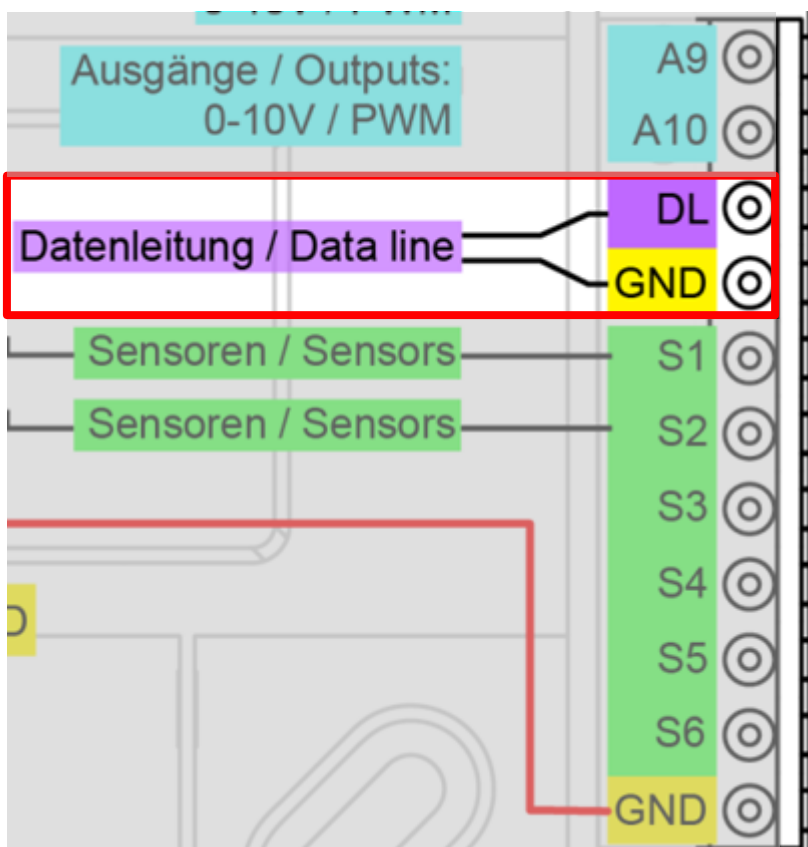
Als **dataleiding** kan iedere kabel met een diameter van 0,75 mm² tot max. 30 m lengte gebruikt worden. Voor langere bekabeling bevelen wij het gebruik van een afgeschermd kabel aan.

Worden afgeschermd kabels gebruikt, dan dient de afscherming met GND te worden verbonden.

Lange dicht naast elkaar gelegde kabelwegen voor netspannings- en databekabeling leiden ertoe, dat storingen uit het net de dataleidingen beïnvloeden. Er wordt daarom een minimale afstand van 20 cm tussen twee kabelwegen of het gebruik van afgeschermd bekabeling aanbevolen.

Bij het gebruik van twee regelingen met een datalogger dienen separate afgeschermd kabels te worden gebruikt. De dataleiding mag nooit met een CAN-Busleiding in dezelfde kabel worden gevoerd.

Klemmenoverzicht dataleiding voor DL-Bus



Buslast van DL-sensoren

De voeding en de signaalovergave van DL-Bussensoren geschiedt **gemeenschappelijk** over een 2-polige leiding. Een aanvullende ondersteuning van de stroomvoorziening door een externe adapter (zoals bij de CAN-Bus) is niet mogelijk.

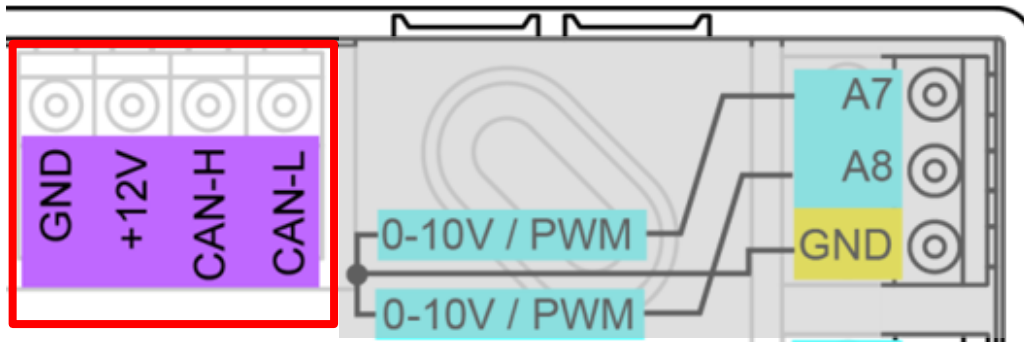
Door het relatief hoge stroomverbruik van de sensoren moet op de „**Buslast**“ worden gelet:

De module RSM610 levert de maximale buslast van **100%**. De buslasten van de elektronische sensoren worden in de technische gegevens van de betreffende sensoren opgegeven.

Voorbeeld: De elektronische sensor FTS4-50DL heeft een buslast van **25%**. Er kunnen daarom maximaal 4 FTS4-50DL aan de DL-Bus aangesloten worden.

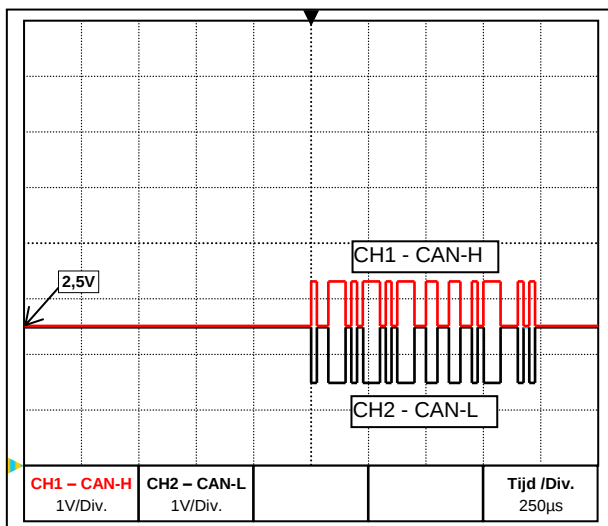
CAN-Busnetwerk

Klemmenoverzicht CAN-Busleiding



Richtlijnen voor de opbouw van een CAN-Netwerk

Technische basisprincipes



De datasignalen CAN-H en CAN-L

De CAN-Bus bestaat uit de verbindingen CAN-High, CAN-Low, GND en een +12V voeding voor Buscomponenten, welke niet over een eigen voeding beschikken. De totale last van alle apparaten met 12V- en 24V-voeding mag gezamenlijk **niet meer als 6 Watt** bedragen.

Een CAN-netwerk is lineair op te bouwen en aan ieder netwerkeinde dient een eindweerstand te worden voorzien. Dit wordt door de terminering van de eindapparaten voorzien.

Bij grotere netwerken (via meerdere gebouwen) kunnen problemen door elektromagnetische storingen en potentiaalverschillen optreden. Om deze problemen te vermijden cq. verregaand te beheersen zijn de volgende maatregelen te nemen:

- **Afscherming van de kabel**

Het scherm van de buskabel dient bij ieder knooppunt goed geleidend te worden doorverbonden. Bij grotere netwerken wordt aanbevolen het scherm in de potentiaalvereffening volgens de voorbeelden op te nemen.

- **Potentiaalvereffening**

Bijzonder belangrijk is een verbinding met de aarde met een zo laag mogelijke ohmse weerstand. Bij het invoeren van kabels in een gebouw dient erop te worden gelet, indien mogelijk, deze op dezelfde plaats in te voeren en alle op dezelfde potentiaalvereffening aan te sluiten (Single Entry Point-principe). De reden hiervoor is, nagenoeg gelijke potentialen te verkrijgen om in het geval van een overspanning op een kabel (blikseminslag) een zo laag mogelijk potentiaalverschil met de overige verbindingen te hebben. Daarnaast dient een scheiding van de kabels met de bliksembeveiliging te worden gerealiseerd.

De potentiaalvereffening heeft ook positieve eigenschappen m.b.t. verstoringen in de kabelverbindingen.

• Vermijden van aardings-/ massalussen

Wordt een buskabel tussen meerdere gebouwen gelegd, dient erop te worden gelet dat er geen aardings- cq. massalussen worden gecreëerd. De reden hiervoor is, dat gebouwen in de praktijk verschillende potentialen ten opzichte van het aardpotentiaal bezitten. Wordt een kabelscherp in ieder gebouw **direct** met de potentiaalvereffening verbonden, ontstaat er een aardingslus. D.w.z. er ontstaat een stroom van het hogere naar het lagere potentiaal. Indien bijvoorbeeld een blikseminslag in de buurt van een gebouw plaatsvindt, wordt het potentiaal van dit gebouw kortstondig met enkele kV verhoogd. De vereffeningstroom vloeit nu via het busscherp weg en veroorzaakt extreme elektromagnetische inductie, welke tot beschadiging van de buscomponenten kan leiden.

Bliksembeveiliging

Voor een efficiënte bliksembeveiliging is een goede, volgens voorschriften uitgevoerde huisaarding van groot belang!

Ter bescherming tegen overspanning via de 230V-netaansluiting (**indirecte** blikseminslag) dienen conform de plaatselijke voorschriften bliksem- cq. overspanningsbeveiligingen in de elektrische installatie te worden opgenomen.

Een externe bliksemafleiding biedt bescherming voor **directe** blikseminslag.

Om de diverse componenten van een CAN-netwerk voor **indirecte** blikseminslag te beschermen, wordt het gebruik van een speciaal voor bussystemen ontwikkelde overspanningsbeveiliging aanbevolen (accessoire: **CAN-UES**).

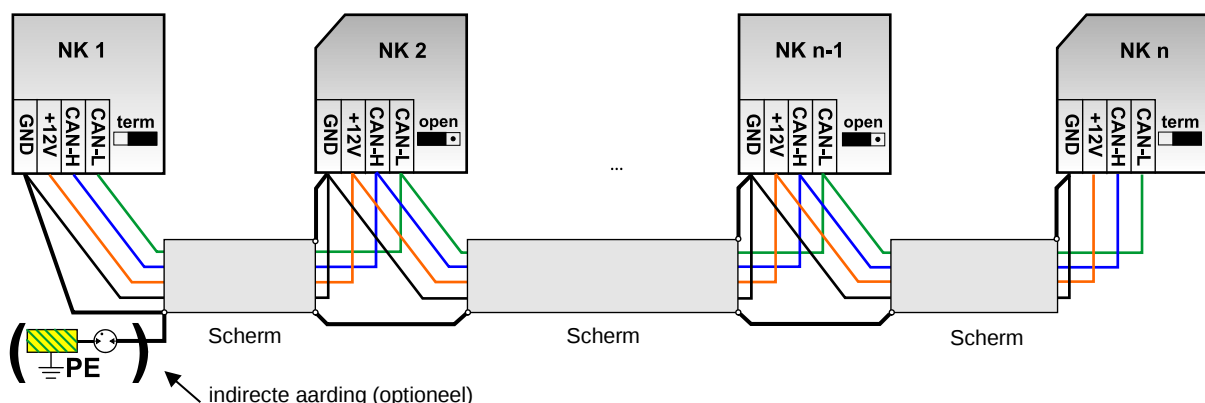
Voorbeeld: Gasontladingsafleider voor indirecte aarding EPCOS N81-A90X

Voorbeelden van verschillende netwerkvarianten

Symbolverklaring:

	... apparaat met eigener voeding (RSM610, UVR16x2, UVR1611K, UVR1611S, UVR1611E)
	... apparaat versorgt zich über den Bus (CAN I/O, CAN-MT, ...)
	... CAN-Bus converter (CAN-BC/C)
term	... getermineerd (eindapparaat)
open	... niet getermineerd
	... CAN-Bus- overspanningsbeveiliging
	... gasontladingsafleider voor indirecte aarding

„Klein“ netwerk (binnen een gebouw):



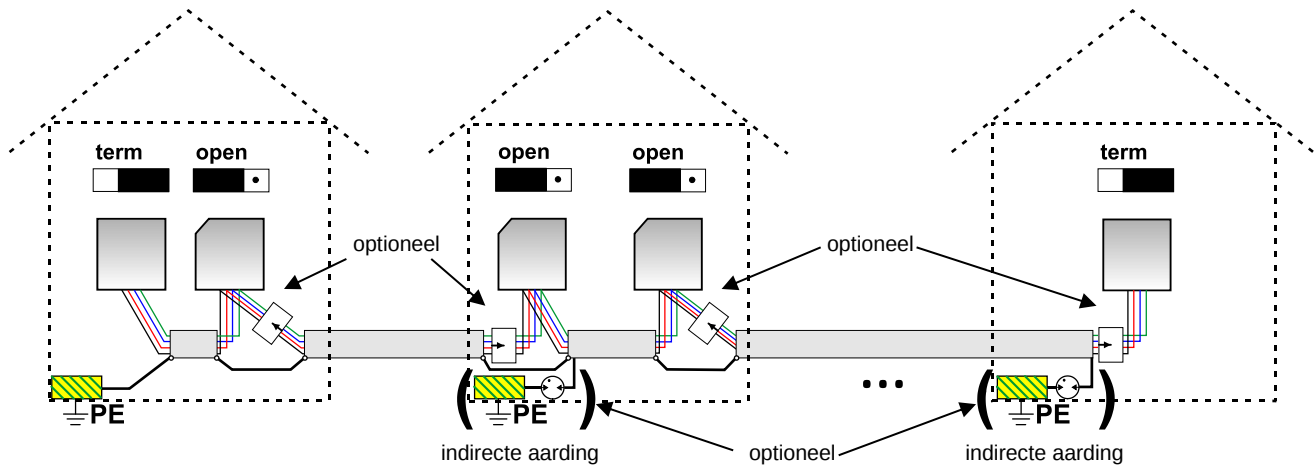
Max. leidinglengte: 1.000m

Het scherp dient bij iedere netwerkknoop doorgekoppeld en met de massa (GND) van het apparaat verbonden te worden. De aarding van het scherp cq. GND mag alleen **indirect** via een gasontladingsafleider worden uitgevoerd.

Er dient in acht te worden genomen, dat geen onbedoelde **directe** verbindingen van de massa of het scherp met het aardingspotentiaal tot stand komen (bv. via sensoren en het gearde leidingstelsel).

Montagehandleiding

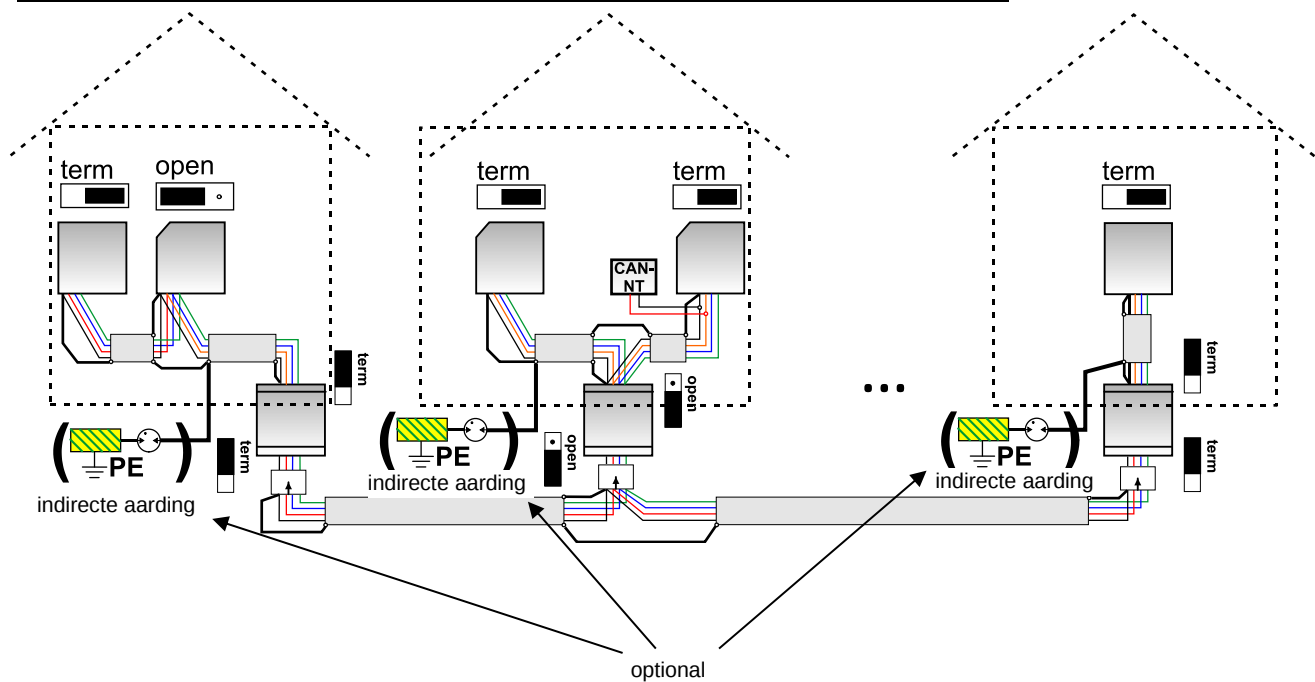
Netwerk (over meerdere gebouwen) zonder CAN-BC:



Max. leidinglengte: 1.000m

Het scherm dient bij iedere netwerkknoop doorgekoppeld en op één punt te worden geaard. Het is aan te bevelen het scherm in de andere gebouwen middels een gasontladingsafleider indirect te aarden. Het scherm wordt niet met de massa (GND) van de apparaten verbonden.

Netwerk (over meerdere gebouwen) met CAN-Busconverter CAN-BC/C:



Max. leidinglengte: afhankelijke van de ingestelde baudrate op de CAN-BC/C

Het scherm van de **ontkoppelde** netwerken wordt bij iedere busconverter op de massa van de CAN-Bus (GND) aangesloten. Dit scherm mag **niet direct** worden geaard.

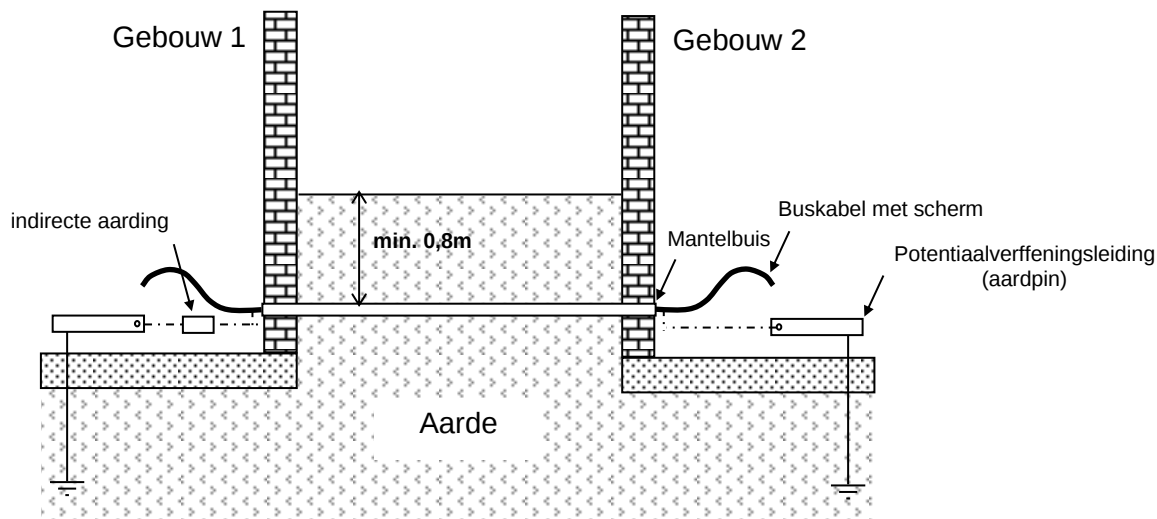
Zonder CAN-Bus-overspanningsbeveiliging biedt deze variant slechts een beveiliging tegen potentiaalverschillen **tot max. 1kV**, maar mag echter niet als bliksembeveiliging worden gezien. De beste oplossing is het gebruik van CAN-Busconverters CAN-BC/L en verbinding via optische kabels, omdat noch elektromagnetische verstoringen noch overspanningen een rol spelen.

Verleggen van buskabels in de grond

De kabel dient min. 0,8m diep (onder de vorstgrens) met een minimale afstand van 30cm tot andere kabels en bij voorkeur in een mantelbuis te worden gelegd.

Volgens het SEP-principe zijn alle kabels (stroom-, dataleidingen, ...) op een centraal punt in een gebouw ingevoerd, om potentiaalverschillen te vermijden.

Via het scherm van de buskabel mogen geen potentiaalvereffenings-stromen vloeien. Daartoe mag het scherm alleen **bij een huis** in de potentiaalvereffening worden opgenomen. Bij andere huizen dient deze **indirect** via een gasontladingsafleider te geschieden.



Netwerk – kabelkeuze en netwerktopologie

Voor het gebruik in CANopen- netwerken is de **paarwijze getwiste** kabel (shielded twisted pair) beschikbaar. Hierbij gaat het om een kabel met getwiste aderparen en een gemeenschappelijk buitenscherm. Deze kabel is tegen elektromagnetische storingen relatief ongevoelig en er kunnen capaciteiten tot 1000 m bij 50 kbit/s gerealiseerd worden. De in de CANopen aanbevelingen (CiA DR 303-1) voor kabeldiameters zijn in onderstaande tabel weergegeven.

Buslengte [m]	Relatieve kabelweerstand [mΩ/m]	Diameter [mm²]
0...40	70	0,25...0,34
40...300	< 60	0,34...0,60
300...600	< 40	0,50...0,60
600...1000	< 26	0,75...0,80

De maximale kabellengte is daarnaast afhankelijk van het aantal met de buskabel verbonden knooppunten [n] en de kabeldiameter [mm²].

Kabeldiameter [mm²]	Maximale lengte [m]	
	n=32	n=63
0,25	200	170
0,50	360	310
0,75	550	470

Montagehandleiding

Busrate

In het menu CAN-Bus / CAN-instellingen van de RSM610 kan de busrate tussen 5 en 500 kbit/s worden ingesteld, waarbij bij lagere busrates langere kabellengtes mogelijk zijn. Er dient dan echter wel voor een grotere kabeldiameter te worden gekozen.

De standaard busrate van het CAN-netwerk bedraagt **50 kbit/s** (50 kBaud), welke voor de meeste CAN-Busapparaten voorgegeven is.

Belangrijk: In het CAN-Busnetwerk dienen alle apparaten over dezelfde overdrachtssnelheid te beschikken om met elkaar te kunnen communiceren.

Busrate [kbit/s]	Maximaal toegestane totale buslengte [m]
5	10000
10	5000
20	2500
50 (Standard)	1000
125	400
250	200
500	100

Aanbevelingen

Een 2x2-polige, paarwijze getwiste (CAN-L met CAN-H cq. +12V met GND twisten) en afgeschermdde kabel met een diameter van minimaal 0,5mm², een capaciteit van max. 60 pF/meter en een nominale impedantie van 120 Ohm. De standaard bussnelheid van de UVR16x2 bedraagt 50 kbit/s. Hierdoor is theoretisch een buslengte van 500 m mogelijk, om een betrouwbare overdracht te waarborgen. Aan deze aanbeveling voldoet b.v. het kabeltype **Unitronic®-Bus CAN 2x2x0,5** van de firma **Lapp Kabel** voor vaste montage **in gebouwen of kabel-/ mantelbuizen**.

Voor de **directe** verwerking in de **aarde** wordt bv. de grondkabel **2x2x0,5** mm² van de firma **HELUKABEL** art.nr. 804269 of de grondkabel **2x2x0,75** mm² van de firma **Faber Kabel** art.nr. 101465 aanbevolen.

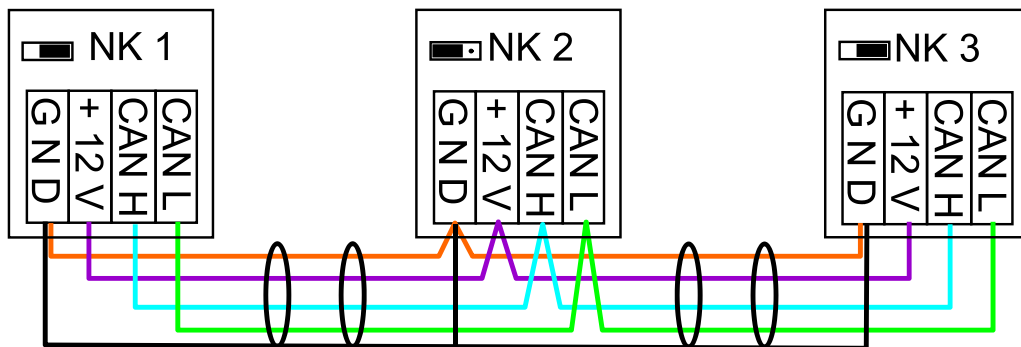
Bekabeling

Een CAN-Busnetwerk mag **nooit stervormig** uit elkaar lopend opgebouwd worden. De correcte opbouw bestaat uit een kabelstrang van het eerste apparaat (met afsluiting) naar de tweede en verder naar de derde enz. De laatste busaansluiting bevat weer de afsluitbrug.

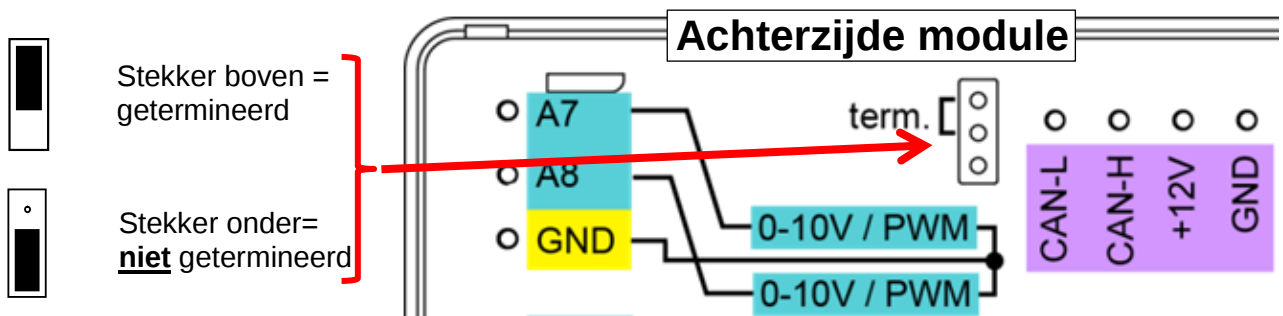
Voorbeeld: Verbinden van drie netwerkknoppen (NK) met een 2x2 polige kabel en **termineren** van de afsluitende netwerkknoppen (netwerk binnen een gebouw)

☐ getermineerd (eindweerstand 120 Ohm)

◻ terminering open



Ieder CAN-netwerk is bij de eerste en de laatste deelnemer met een 120 Ohm eindweerstand te voorzien (termineren – middels de jumper **aan de achterzijde van de regelaar**). In een CAN-netwerk zijn derhalve altijd twee eindweerstand te vinden (telkens aan het einde). Aftakkingen of een stervormige CAN-verkabeling zijn niet toegestaan!



Opmerkingen uit de praktijk

Zoals in de tabellen zichtbaar is, wordt een betrouwbare overdracht uit veel factoren bepaald (kabeltype, diameter, lengte, aantal knopen...).

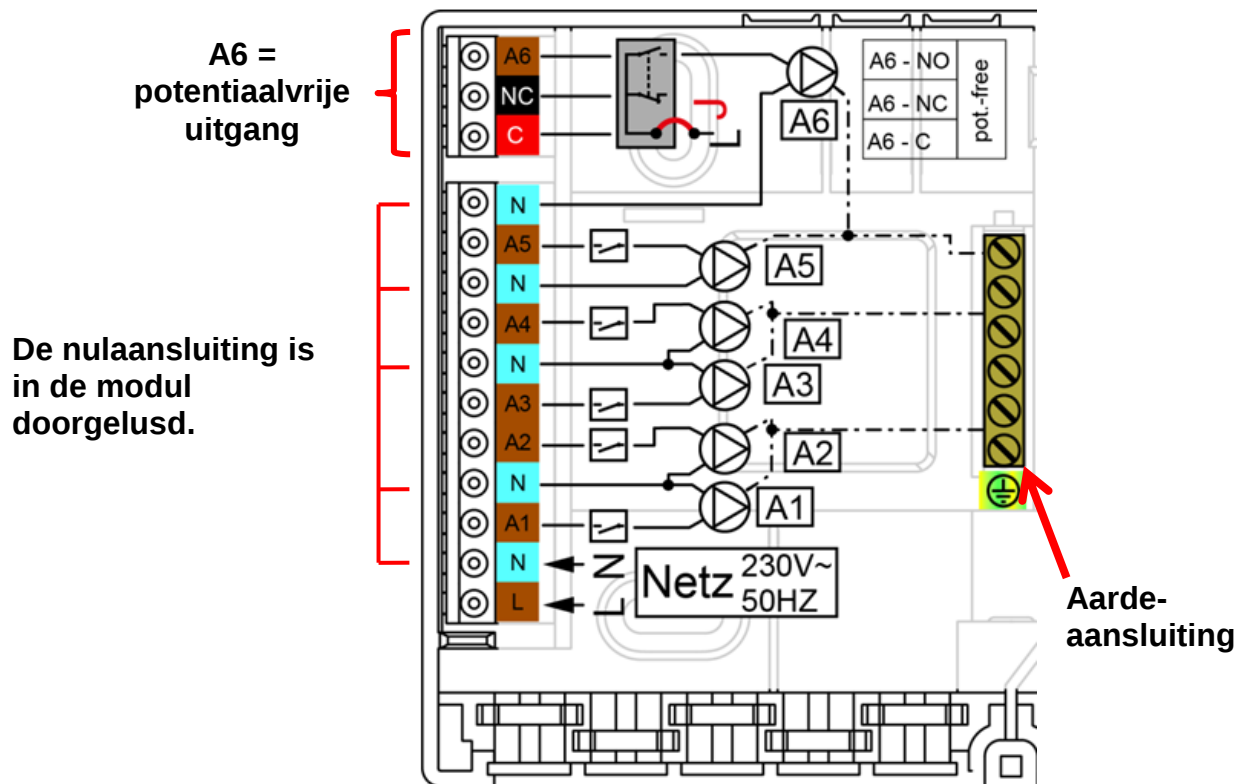
Fabrieksmatige testen hebben aangetoond:

- 1) Stervormige aftakkingen van maximaal tien meter brengen geen nadelen van de overdracht met zich mee.
- 2) Tot een buslengte van 150m en weinig knooppunten kan ook de kabel **CAT 5 24AWG** (of hogere categorie, typische ethernetkabel in PC-netwerken) gebruikt worden. In veel gevallen kan deze daarom worden gebruikt.

Netwerken op deze wijze voldoen echter niet aan de aanbevolen specificaties en dienen voor het opzetten veiligheidshalve met een kabeloverlengte van 50% te worden getest!

Uitgangen

Klemmenoverzicht uitgangen

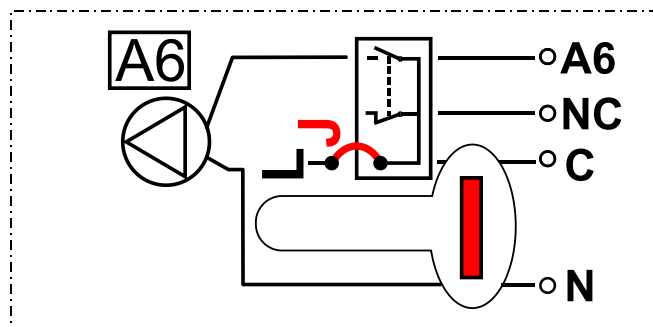


De maximale stroombelasting van de uitgangen is opgenomen in de **technische gegevens**.

Uitgang 6 potentiaalvrij schakelen

Door het verwijderen van de brug (jumper) J kan de uitgang A6 potentiaalvrij worden gemaakt.

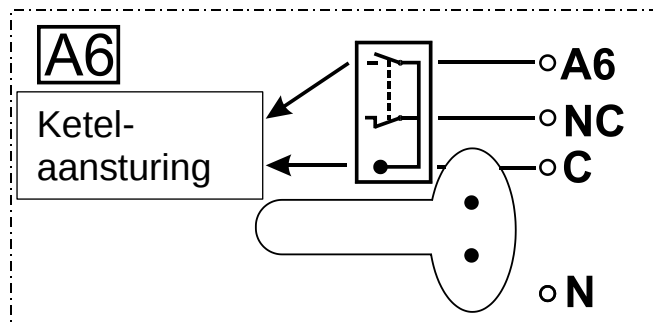
Weergave van de achterzijde van de module:



Bij geplaatste jumper J is de uitgang 6 **niet** potentiaalvrij.

Voorbeeld: Aansluiten van ene pomp

C (= L).... Voeding (fase)
A6 Maakcontact NO
NC Verbreekcontact

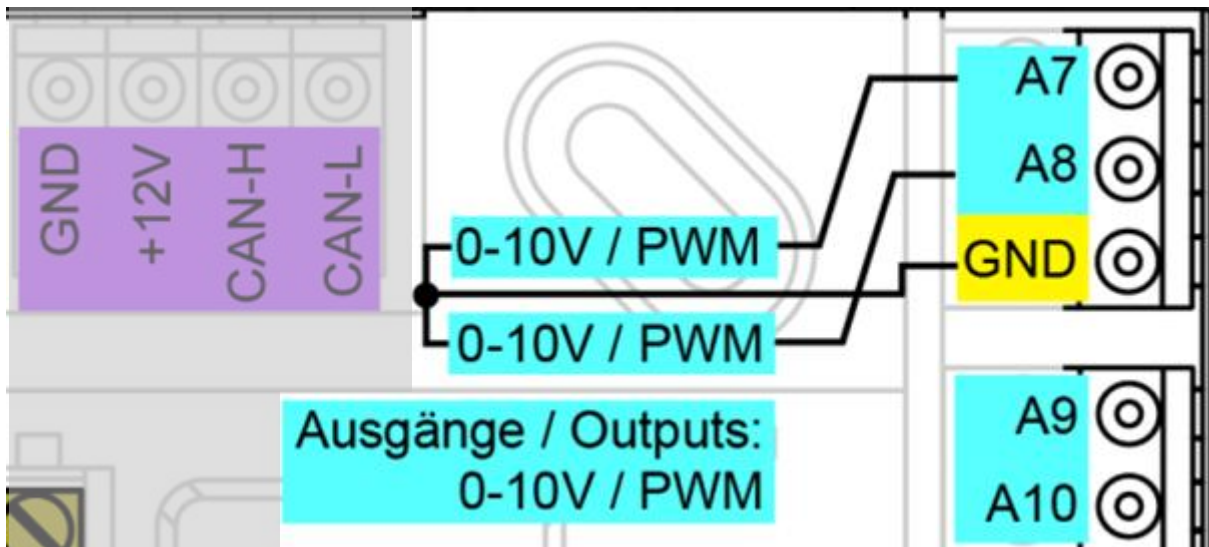


Wordt de jumper verwijderd, dan is de uitgang 6 potentiaalvrij.

Voorbeeld: Ketelaansturing

C Root
A6 Maakcontact NO
NC Verbreekcontact

Klemmenoverzicht analoge uitgangen (0-10V / PWM)



De aansluitingen A7 – A10 betreffen de plus-pool, de aansluiting GND de minus-pool.

Bij parametring als „schakeluitgang“ kunnen maximaal 2 hulprelais HIREL16x2 of HIREL1611 worden aangesloten.

De uitgangen A7 – A8 dienen als schakeluitgang te worden ingesteld.

[illegible]

Relais 1:
 Ö1... Verbrekcontact NC
 S1... Maakcontact NO
 W/L... „Root“ C

Relais 2:
 Ö2... Verbrekcontact NC
 S2... Maakcontact NO
 W/L... „Root“ C

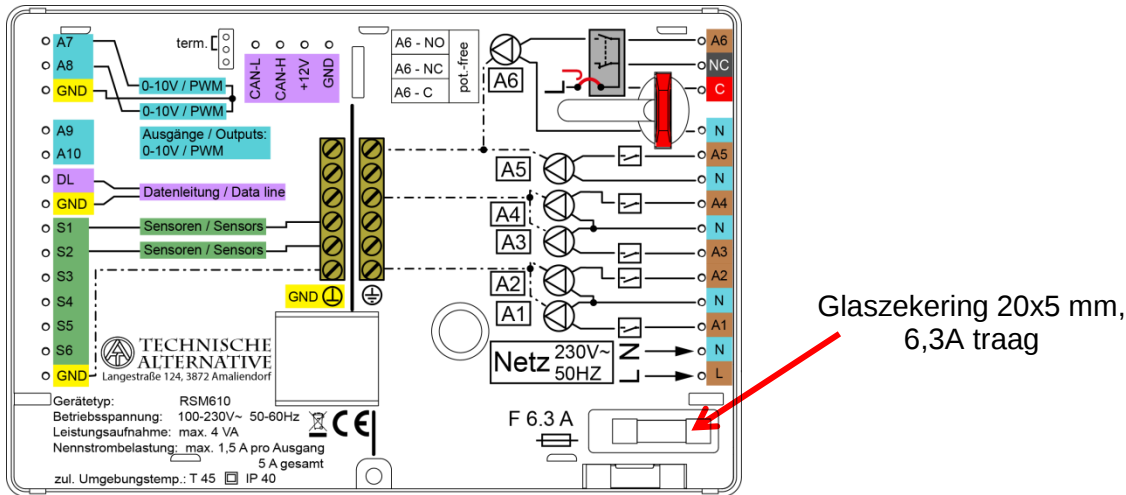
20

Technische gegevens RSM610

Alle ingangen	Temperatuursensoren van het type PT1000, KTY (2 kΩ/25°C), KTY (1 kΩ/25°C), PT100, PT500, Ni1000, Ni1000TK5000 en ruimtesensoren RAS cq. RASPT, stralingssensor GBS01, Thermoelement THEL, vochtsensor RFS, regensensor RES01, impulsen max. 10 Hz (bv. voor volumestroomgever VSG), spanning tot 3,3V DC , weerstand (1-100kΩ) en als digitale ingang
Ingangen 4, 5	aanvullend spanning 0-10V Dc
Ingang 6	aanvullend impulsingang max. 20 Hz , bv. voor volumestroomgever VSG of S0-signalen
Uitgang 1-5	Relaisuitgangen, gedeeltelijk met wisselcontact
Uitgang 6	Relais-wisselcontact potentiaalvrij
Uitgangen 7 - 10	Analoge uitgangen 0-10V (max. 20mA) of PWM (10V/1kHz) of uitbreidingsmogelijkheid als schakeluitgang met hulprelaismodules
Max. buslast (DL-Bus)	100 %
CAN- Bus	Standaard busrate 50 kbit/s, instelbaar van 5 tot 500 kbit/s
12V DC	Voeding voor externe apparaten, in totaal max. 6W
Verschiltemperaturen	met gescheiden in- en uitschakeldifferentie
Drempelwaardes	met gescheiden in- en uitschakeldifferentie of met vaste hysteresis
Temperatuur-meetbereik	PT100, PT500, PT1000: -200,0°C tot + 850°C met een resolutie van 0,1K alle andere temperatuursensoren: -49,9°C tot +249,9°C met een resolutie van 0,1K
Nauwkeurigheid temperatuur	typ. 0,4K, max. ±1K in bereik van 0 - 100°C voor PT1000-sensoren
Nauwkeurigheid weerstandsmeting	max. 1,6% bij 100kΩ (Meetgrootte: Weerstand, Procesgrootte: Weerstand)
Nauwkeurigheid spanning	typ. 1%, max. 3% van het maximale meetbereik van de ingang
Nauwkeurigheid uitgang 0-10V	max. -2% tot +6%
Max. schakellast	Relaisuitgangen : je 230V / 3A
Aansluiting	100 - 230V, 50- 60Hz, (uitgangen A1 – A5 en apparaat in totaal afgezekerd met 6,3A flink)
Voedingskabel	3 x 1mm ² H05VV-F volgens EN 60730-1 (kabel met randaardestekker in het sensorbasispakket voorzien)
Vermogensopname	1,0 – 1,9 W, afhankelijk van aantal actieve schakeluitgangen
Bescherming	IP40
Beschermingsklasse	II – geïsoleerd 
Toelaatbare omgevingstemperatuur	+5 tot +45°C

Hulp bij storingen

Geen beeld wijst op een spanningsuitval. Daarom dient eerste de zekering (6,3A traag) te worden gecontroleerd, welke het apparaat en de uitgangen (pompen, kleppen, ...) voor kortsluiting en in combinatie met de geïntegreerde overspanningsbeveiliging voor overspanning beschermd. De **glaszekering** bevindt zich aan de achterzijde van de module.



Realistische temperatuurwaarden, maar foutieve schakeling van de uitgangen wijzen op foutieve instellingen of klemmen. Kunnen de uitgangen in handbedrijf AAN en UIT worden geschakeld, dan is het apparaat functioneel en dienen alle instellingen en de aansluitingen te worden gecontroleerd.

- ◆ Leiden gedwongen activatie en stilstand tot het gewenste resultaat? D.w.z. loopt bij handmatig bedrijf van de solarpomp werkelijk deze pomp, of gaat misschien in plaats van de solarpomp de cv-pomp in bedrijf?
- ◆ Zijn alle sensoren met de juiste klemmen verbonden (opwarming van de sensor met een aansteker en controle van de temperatuurweergave)?

Kan in het systeem desondanks geen fout worden ontdekt, wordt aanbevolen een datalogger (C.M.I. of D-LOGG) aan het systeem te installeren en de temperatuurverlopen en schakeltoestanden te protocolleren. Wordt de datalogging via de DL-Bus gedaan, dient in de „DL-instellingen“ de „Data-uitvoer“ te zijn vrijgegeven.

Foutieve temperaturen kunnen de volgende oorzaken hebben:

- ◆ Weergavewaarde zoals -9999,9 bij een sensorkortsluiting of 9999,9 bij een sensoronderbreking betekent niet automatisch een materiaal- of aansluitfout. Is in het ingangsmenu het correcte sensortype geselecteerd (KTY, PT1000, RAS, GBS, ...)?
- ◆ De controle van een sensor kan ook zonder meetapparaat door het verwisselen van de vermoedelijk defecte sensor met een functionerende sensor op de klemmenstrook en controle van de temperatuurweergave. Verplaatst zich het probleem mee, dan ligt het probleem aan de sensor. Blijft het probleem aan dezelfde ingang van het apparaat actief, ligt het ofwel aan de instelling van het sensortype of de ingang zelf is defect (bv. defecte overspanningsbeveiliging).

Weerstandstabel voor de verschillende sensortypes

Temp. [°C]	0	10	20	25	30	40	50	60	70	80	90	100
PT1000 [Ω]	1000	1039	1078	1097	1117	1155	1194	1232	1271	1309	1347	1385
KTY (2kΩ) [Ω]	1630	1772	1922	2000	2080	2245	2417	2597	2785	2980	3182	3392
KTY (1kΩ) [Ω]	815	886	961	1000	1040	1122	1209	1299	1392	1490	1591	1696
PT100 [Ω]	100	104	108	110	112	116	119	123	127	131	135	139
PT500 [Ω]	500	520	539	549	558	578	597	616	635	654	674	693
Ni1000 [Ω]	1000	1056	1112	1141	1171	1230	1291	1353	1417	1483	1549	1618
Ni1000 TK5000 [Ω]	1000	1045	1091	1114	1138	1186	1235	1285	1337	1390	1444	1500

Is de sensor defect, dan dient bij het omwisselen op het sensortype te worden gelet. Het is weliswaar mogelijk, een ander sensortype te gebruiken, maar daarmee dient ook in de parametrisering van de betreffende ingang het gebruikte type te worden ingesteld.

Het actuele standaardtype van Technische Alternative is PT1000.

Tot 2010/2011 was het standaardtype KTY (2kΩ).

Handmatig schakelen van een uitgang niet mogelijk:

- ♦ Bij **uitgang 6** dient erop te worden gelet, dat deze mogelijk **potentiaalvrij** is en deze geen spanning uitgeeft. Evenzo kunnen de uitgangen van het hulprelais potentiaalvrij zijn. Het direct schakelen van een 230V verbruiker is daarom pas na correcte bekabeling mogelijk.
- ♦ Is het niet mogelijk een uitgang in handbedrijf AAN of UIT te schakelen, dan is mogelijk een **melding** op dat moment actief en schakelt de betreffende uitgang **dominant** AAN of UIT (rode omranding om uitgangssymbool, weergave van de melding in de bovenste statusbalk). Al naar gelang de programmering en gebruikerstatus is in dit geval geen handbedrijf mogelijk.

Foutenoplossing - hardware

In het geval van een duidelijk defect aan de hardware dient het apparaat ter reparatie aan de leverancier cq. fabrikant te worden gezonden. Het is daarbij noodzakelijk bij het apparaat een foutenbeschrijving toe te voegen, welke het defect beschrijft (de uitspraak „apparaat defect, s.v.p. reparatie“ is daarbij te weinig). De afwikkeling wordt gestart, indien een RMA-nummer op onze homepage www.ta.co.at aangevraagd wordt. Een voorafgaande afstemming van het probleem met onze technische support is vereiste.

Foutenopsporing – programmering

Een ondersteuning door de fabrikant bij de foutenopsporing is met relevante documentatie en voldoende gegevens mogelijk. Daarvoor zijn absoluut noodzakelijk:

- ♦ Een hydraulisch schema per e-mail (WMF, JPG),
- ♦ Complete programmering middels TAPPS bestand of ten minste de functiedata (*.dat-bestand) per e-mail,
- ♦ Bedrijfssysteemversie en serienummer van de regeling,
- ♦ De beschikbare log-bestanden of ten minste de (temperatuur)waarden van de ingangen van het tijdstip, waarop zich de fout in het systeem openbaart,
- ♦ Telefonische contact voor de beschrijving van het probleem – een schriftelijke foutenbeschrijving volstaat vaak niet.

Foutenopsporing in het CAN-netwerk

Voor het isoleren van de fout wordt aanbevolen het netwerk in gedeeltes af te sluiten en zo te bepalen wanneer de fout verdwijnt.

Algemene testen:

- ◆ Knoopnummers – er mag geen knoopnummer dubbel te worden toegekend
- ◆ Voeding van de busdeelnemers (eventueel de adapter CAN-NT gebruiken)
- ◆ Instelling baudrate (ook bij gebruik van de CAN-Busconverter CAN-BC/C)

Testen van de bekabeling:

Voor deze testen dienen alle knooppunten uitgeschakeld te worden!

- ◆ Weerstand tussen CAN-H en CAN-L
 - Indien deze boven 70Ω ligt, wijst dit op een foutieve terminering.
 - Indien de weerstand onder 60Ω ligt, dient te worden gecontroleerd op overtallige termineringen of kortsluitingen tussen bekabeling.
- ◆ Controle op kortsluiting tussen GND cq. afscherming en de signaaladers.
- ◆ Controle op aardstroom– Hiervoor wordt de afscherming op het betreffende knooppunt afgekoppeld en de verbindingsstroom gemeten. Indien een stroom beschikbaar is, bestaat door een ongewenste aardeverbinding een aardstroom.
- ◆

Informatie m.b.t. Eco-Design richtlijn 2009/125/EG

Product	Klasse ^{1,2}	Energie-efficiëntie ³	Standby max. [W]	Vermogensopname typ. [W] ⁴	Vermogensopname max. [W]
RSM610 ⁵	max. 8	max. 5	1,0	0,80 / 1,55	1,0 / 1,9

¹ Definities conform publicatie van de Europese Unie C 207 d.d. 3.7.2014

² De bepaalde indeling is gebaseerd op het optimale gebruik, evenals het correcte gebruik van producten. De daadwerkelijk toepasbare klasse kan van de bepaalde indeling afwijken.

³ Bijdrage van de temperatuurregelaar tot de seizoensafhankelijke energie-efficiëntie van ruimteverwarming in procent, afgerond op één decimaalpositie.

⁴ geen uitgang actief = Standby / alle uitgangen en het display actief

⁵ De bepaling van de klasse geschiedt aan de hand van de programmering van de cv-groepregeling conform de Öko-Design richtlijn.

EU-conformiteitsverklaring

Document-nr. / Datum: TA16027 / 15.04.2016
Fabrikant: Technische Alternative elektronische SteuerungsgerätegesmbH.
Vestigingslocatie: A- 3872 Amaliendorf, Langestraße 124

De gehele verantwoording voor de weergave van deze conformiteitsverklaring wordt door de fabrikant gedragen.

Productomschrijving: RSM610, RSM610-A24V
Merknaam: Technische Alternative GmbH.
Productomschrijving: Regel- en schakelmodule

Het product waarop bovenstaande verklaring betrekking heeft, is in overeenstemming met de volgende richtlijnen:

2014/35/EU Laagspanningsrichtlijn
2014/30/EU Elektromagnetische compatibiliteit
2011/65/EU RoHS beperking van het gebruik van bepaalde gevaarlijke stoffen
2009/125/EG Eco-Design richtlijn

Toegepaste harmoniserende normen:

EN 60730-1: 2011 Automatische elektrische regelaars voor huishoudelijk en soortgelijk gebruik - Deel 1: Algemene eisen
EN 61000-6-3: 2007 Elektromagnetische compatibiliteit (EMC) - Deel 6-3: Algemene normen -
+ A1: 2011 Emissienormen voor huishoudelijke, handels- en lichtindustriële
+ AC2012 omgevingen
EN 61000-6-2: 2005 Elektromagnetische compatibiliteit (EMC) - Deel 6-2: Algemene normen -
+ AC2005 Immunititeit voor industriële omgevingen
EN 50581: 2012 Technische documentatie voor de beoordeling van elektrische en elektro
nische producten met betrekking op de restrictie van gevaarlijke stoffen

Locatie CE-markeringen: Op verpakking, gebruikshandleiding en typeplaatje



Afgegeven door: Technische Alternative elektronische SteuerungsgerätegesmbH.
A- 3872 Amaliendorf, Langestraße 124

Juridisch bindende handtekening


TECHNISCHE
ALTERNATIVE
ELEKTRONISCHE STEUERUNGSGERÄTEGESELLSCHAFT M. B. H.
A- 3872 AMALIENDORF, LANGESTRASSE 124
TELEFON 0 28 62 / 536 35, FAX 0 28 62 / 536 35-7

Kurt Fichtenbauer, directeur,
15.4.2016

Deze verklaring verklaart de overeenstemming met de genoemde richtlijnen, echter bevat generlei
toezeggingen van eigenschappen.

De veiligheidsbepalingen in de meegeleverde productdocumentatie dienen te worden nageleefd.

Bedieningshandleiding

Deze verkorte handleiding richt zich tot de eindgebruiker van de module.

Voor een betere leesbaarheid van de handleiding zijn de termen „Gebruiker“, „Installateur“ en „Expert“ gebruikt, zonder daarbij onderscheid te maken in geslacht. Beide geslachten worden echter wel aangesproken hiermee.

Voor informatie over de programmering staan specifieke handleidingen op onze homepage (www.ta.co.at) ter beschikking.

De Regel- en schakelmodule RSM610 kan als zelfstandige regeling of als uitbreidingsmodule voor de vrijprogrammeerbare regeling UVR16x2 gebruikt worden. In vergelijking tot de UVR16x2 heeft de module echter geen display voor de bediening direct op het apparaat. De bediening geschiedt echter daarom via de UVR16x2 (vanaf versie V1.13), de CAN-monitor CAN-MTx2 of de C.M.I..

De veelvoud aan systemen maakt het niet mogelijk een handleiding voor alle voorkomende gevallen te maken. U dient daarom in dezen een instructie van de installateur te krijgen.

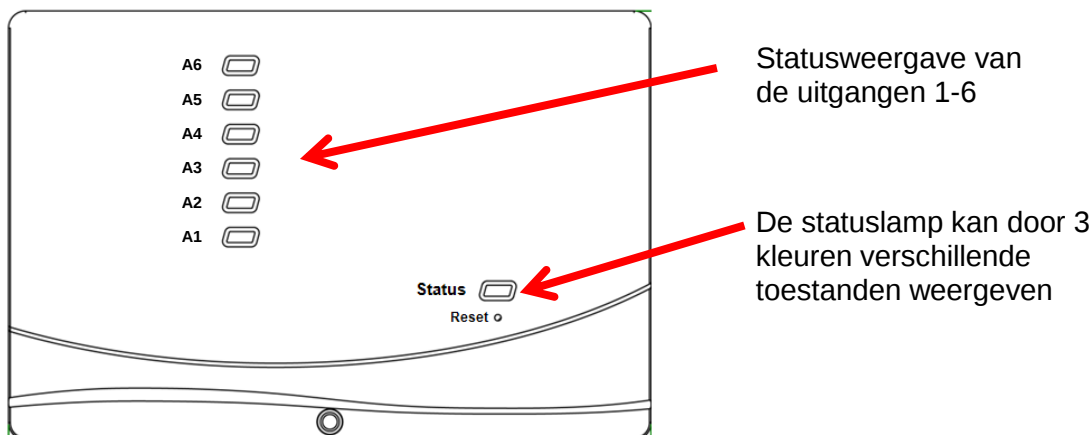
Bij gebruik van de module **in combinatie met de UVR16x2 of CAN-MTx2** maakt de programmeur als gebruikersbediening van de regelaar een „**functieoverzicht**“. Dit functie-overzicht kan ook de RSM610 bevatten. In het functie-overzicht kunt u alle belangrijke meetwaarden controleren en in geselecteerde functie instellingen wijzigen, welke voor u als gebruiker belangrijk zijn.

De RSM 610 kan ook via de Control and Monitoring Interface **C.M.I.** worden bediend. Voor de bediening door de gebruiker staat hiervoor het „**onlineschema**“ ter beschikking. De bediening via het onlineschema geschiedt logischerwijs hetzelfde als bij het functie-overzicht.

In deze handleiding leggen wij u uit, hoe u het functie-overzicht of het onlineschema oproepen kan en hoe u waardes van uw systeem kan aanpassen.

Opmerking: Uw persoonlijke systeem wijkt normaliter af van de voorbeelden in de handleiding.

LED-statusweergaven



Een actieve **melding** kan door een gewijzigde statusweergave worden gemeld. De instelling daarvoor geschiedt in het **Parametermenu** van de functie „**Melding**“.

Statusweergaven bij het starten van de regelaar

Controlelamp	Verklaring
Rood continu aan	De regelaar start op (= startroutine na het inschakelen, een reset of update) of
Oranje continu aan	Hardware-initialisatie na het booten (opstarten)
Groen knipperend	Na de hardware-initialisatie wacht de regelaar ca. 30 seconden om alle voor de functie noodzakelijke informatie te krijgen (sensorwaardes, netwerkingangen)
Groen continu aan	Normaal bedrijf van de regelaar

Bediening via de UVR16x2 of CAN-MTx2

Gebruikersniveau's

Om foutieve bediening van de regelaar te voorkomen, kunnen zich 3 verschillende gebruikersgroepen op de regelaar aanmelden: **Gebruiker**, **Installateur** of **Expert**. De installateur en de expert hebben een wachtwoord nodig voor de toegang.

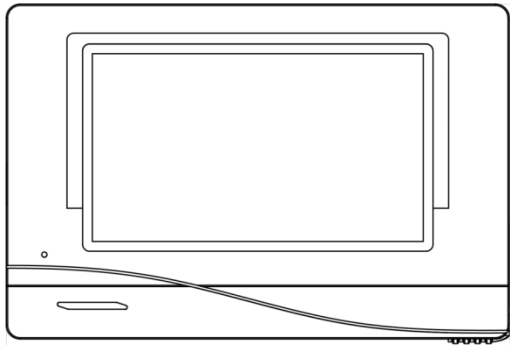
Na het starten van de regelaar of na het updaten bevindt zich de regelaar altijd in de gebruikersmodus.

Gebruiker	Weergaves en toegestane acties
Gebruiker	• Functieoverzicht met bedieningsmogelijkheid • Toegang tot het hoofdmenu alleen indien in de „Basisinstellingen“ voor „Gebruiker“ vrijgegeven • Waardeoverzicht • Ingangen: alleen weergave, geen toegang tot de parameters • Uitgangen: wijziging van de uitgangstatus van voor de Gebruiker vrijgegeven uitgangen, weergave van de bedrijfsuren, geen toegang tot de parameters • Vaste waarden: wijziging van de waarde of de status van voor de Gebruiker vrijgegeven vaste waarden, geen toegang tot de parameters • Functies: weergave van de functiestatus, geen toegang tot de parameters • Meldingen: weergave actieve meldingen • CAN- en DL-Bus: geen toegang tot de parameters • Basisinstellingen: geen toegang • Gebruiker: wijziging gebruiker (met opgave paswoord) • Systeemwaarden: instelling van datum, tijd, locatiegegevens, weergave van de systeemwaarden
Installateur	Daarnaast: • Toegang tot het hoofdmenu alleen indien in de „Basisinstellingen“ voor Installateur of gebruiker vrijgegeven • Wijziging van de parameters voor ingangen (behalve type en meetgrootheid), geen nieuwe ingangen aanmaken • Wijziging van de parameters voor uitgangen (behalve type; status alleen indien voor Gebruiker of Installateur vrijgegeven), geen nieuwe uitgangen aanmaken • Wijziging van de parameters voor vaste waarden (behalve type en meetgrootheid, waarde of status alleen indien voor Gebruiker of Installateur vrijgegeven), geen nieuwe vaste waarden aanmaken • Basisinstellingen: Wijziging en aanmaken gebruikersgedefinieerde omschrijvingen, keuze van de valuta • Functies: wijziging van gebruikersgedefinieerde ingangsvariabelen en parameters • Alle instellingen in de menu's CAN- en DL-Bus • Acties van het databasebeheer
Expert	Voor de expert zijn alle acties toegestaan en alle weergaves toegankelijk.

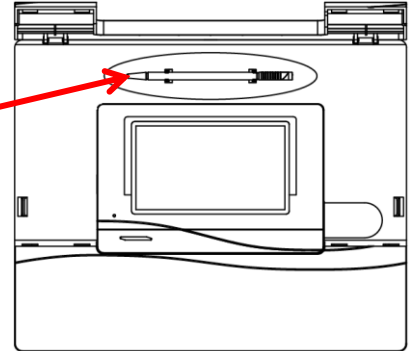
Bediening

De apparaten worden via een 4,3" **touchscreen** (= „aanrakingsgevoelig beeldscherm“) bediend. . Voor het gemak staat een **bedienstift** ter beschikking.

Aanzicht CAN-MTx2



Aanzicht UVR16x2 met geopend deksel



Bedienstift

Met de stift kunnen bedieningsvlakken angetipt en kan de displayweergave door schuiven verder gescrolld worden.

Displayweergaven van de regelaar

Na het booten (= opstarten) van de regelaar wordt ofwel het functieoverzicht (indien geladen) of het hoofdmenu van de regelaar weergegeven.

Is de toegang tot het hoofdmenu alleen voor de **Installateur** of voor de **Expert** toegestaan, dan dient het betreffende **paswoord** te worden opgegeven.

Bij een **herstart** van de regelaar wordt ofwel het **functieoverzicht** (indien geladen) of bij beperkte toegang het **toetsenbord** voor het paswoord weergegeven



Weergave hoofdmenu



In het hoofdmenu heeft u de mogelijkheid, in specifieke menu's weergavewaardes en instellingen te zien en ook bepaalde, voor u vrijgegeven toestanden, te wijzigen.



Tip het „Home-symbool“ aan om in het **functieoverzicht** te komen. Het functieoverzicht is het voor de gebruiker belangrijkste menu. Hier kunt u uw instellingen doen en sensorwaardes aflezen.



Indien u het symbool aantipt, kunt u alle apparaten, welke via de **CAN-Bus** met de regelaar zijn verbonden, zien en in de menu's van de apparaten met **X2-technologie** komen.

Bediening

Weergave functieoverzicht

Het functieoverzicht kann in standaard- of volledige schermweergave zijn geprogrammeerd.

Standaardweergave

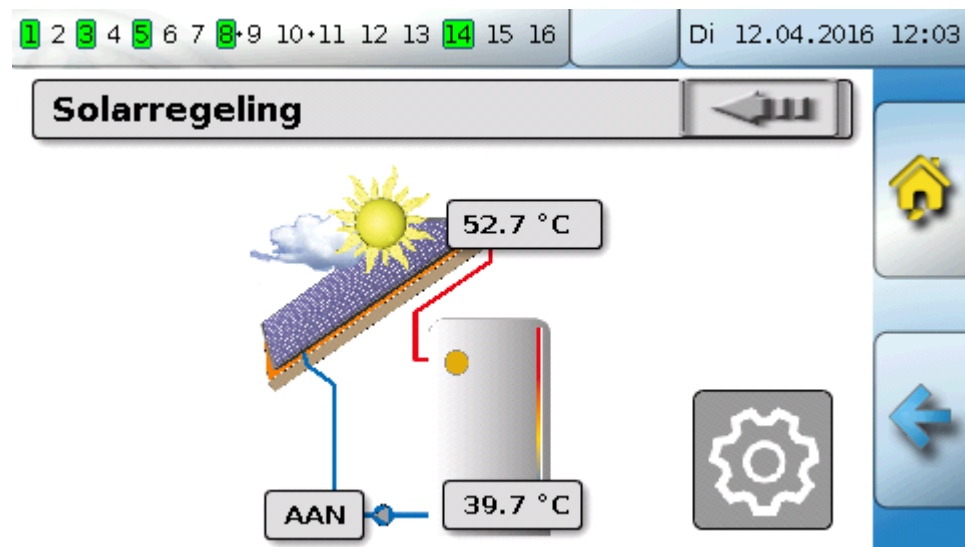
Voorbeelden:

Startpagina met 4 linkvlakken



Van de **startpagina** (= 1^e pagina) komt men door het aantippen van  in het **hoofdmenu** van de regelaar. Is de toegang tot het hoofdmenu alleen voor de **Installateur** of voor de **Expert** toegestaan, dan dient het betreffende **paswoord** te worden opgegeven.

Pagina met grafische oplossing en linkvelden voor de navigatie:





Het terug gaan naar de **laatst weergegeven** pagina is door het aantippen van

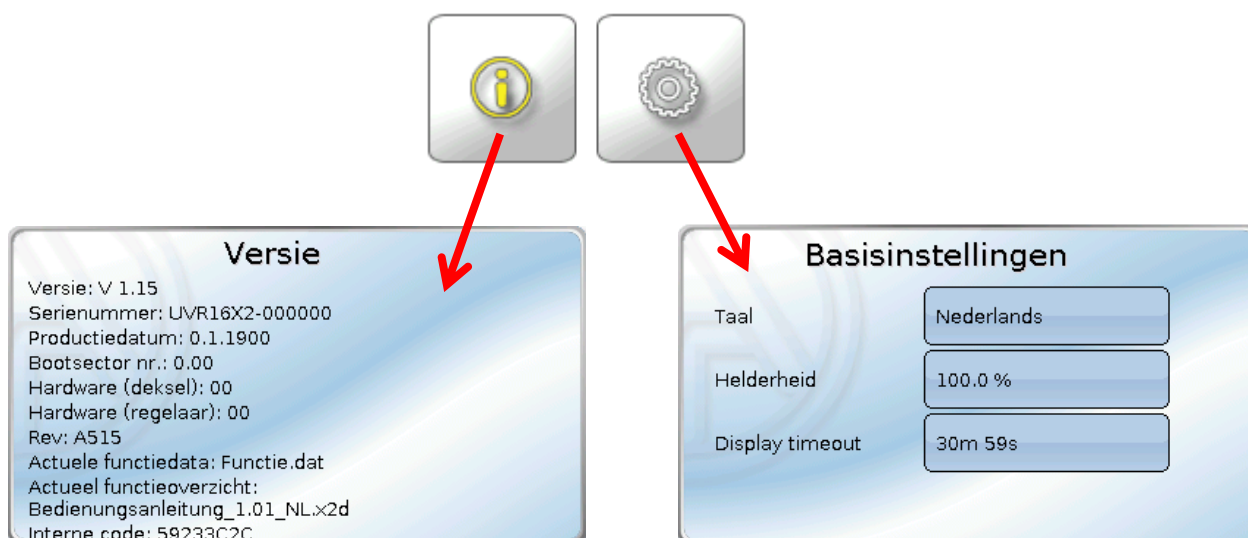


Om op de **startpagina** van het functieoverzicht te komen, wordt



Vanuit de **startpagina** komt men door aantippen van in het **hoofdmenu** van de regelaar. Is de toegang tot het hoofdmenu alleen voor de **Installateur** of voor de **Expert** toegestaan, dan dient het betreffende **paswoord** te worden opgegeven.

Raakt men gedurende 3 seconden lang het beeldscherm aan, dan verschijnen er 2 buttons. Via deze buttons kan de versie-informatie en de basisinstellingen worden geraadpleegd.



Het terug gaan naar de **laatst weergegeven** pagina is door het aantippen van

Bediening

Volledige schermweergave

In de beeldvullende weergave worden de bovenste statusbalk en de schakelvlakken aan de zijkant niet weergegeven

Voorbeelden:

Startpagina met 4 linkvlakken



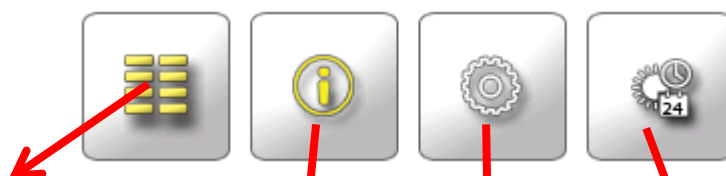
Pagina met grafische elementen en links naar schakelklok, kalender en instellingen:

Cv-groep

Bedrijfsmodus	Normaal {1}
Ruimte-temperatuur	20.5 °C
Buitentemperatuur	-0.4 °C
Eff.gew. ruimtetemp.	20.0 °C
Aanvoer-temperatuur	43.8 °C
Gew.aanvoertemp.	43.5 °C
Cv-pomp	AAN



Drukt men 3 seconden op het beeldscherm, verschijnen er 4 buttons, waarmee men de versie-informatie van de regelaar, basisinstellingen of de instellingen voor datum, tijd en locatie kan raadplegen of men in het hoofdmenu van de regelaar kan komen.



Vai deze button komt
Men in het hoofdmenu van
de regelaar. Is de toegang tot het
hoofdmenu alleen voor de
Installateur of voor de **Expert**
toegestaan, dan dient het betreffende
paswoord te worden opgegeven.
Om weer op de **startpagina** van
het functieoverzicht te komen,



wordt aangetipt.

Datum / tijd / plaats

Tijdzone	01:00
Zomertijd	Nee
automatische tijdschakeling	Ja
Datum	10.01.2017

Versie

Versie: V 1.15
 Serienummer: UVR16X2-000000
 Productiedatum: 0.1.1900
 Bootsector nr.: 0.00
 Hardware (deksel): 00
 Hardware (regelaar): 00
 Rev: A515
 Actuele functiedata: Functie.dat
 Actueel functieoverzicht:
 Bedieningsanleitung_1.01_NL.x2d
 Interne code: 59233C2C

Basisinstellingen

Taal	Nederlands
Helderheid	100.0 %
Display timeout	30m 59s



Het terug gaan naar de **laatst weergegeven** pagina is door het aantippen van mogelijk.

Bediening

Statusbalk

In het bovenste bereik van het display worden de uitgangstoestanden, meldingen, storingen, datum en tijd weergegeven.

Uitgangstoestand

Ingeschakelde uitgangen worden door een **groene** achtergrond gemarkeerd.

In het volgende voorbeeld zijn de uitgangen 1, 3 en 6 ingeschakeld.



De uitgang 5 is handmatig **uitgeschakeld** (Hand/UIT), de uitgang 6 handmatig **ingeschakeld** (Hand/AAN). Uitgangen, welke op Hand/UIT of Hand/AAN geschakeld werden, worden met een **handsymbool** onder het uitgangnummer aangeduid.

Bij een actieve melding kunnen uitgangen dominant uit- of ingeschakeld zijn. Dit wordt met een rode rand bij de betreffende uitgang weergegeven (zie hoofdstuk „**Hoofdmenu / Meldingen**“).

Uitgangsparen (bv. aansturing mengventiel) worden in de statusbalk met een „+“ tussen de uitgangsnr's weergegeven.

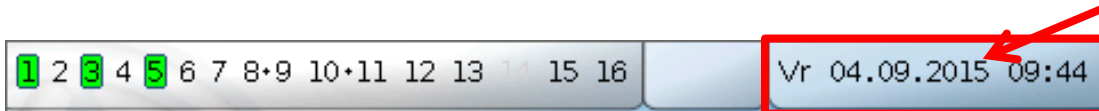
Voorbeeld: Uitgangen **8+9** en **10+11** zijn als uitgangsparen geparametreerd



Door het aantippen van de uitgangswaargave komt men in het menu „**Uitgangen**“ (zie hoofdstuk „**Hoofdmenu / Uitgangen**“).

Systeemwaardes (datum, tijd, locatie)

In de statusbalk worden rechts boven de systeemwaardes „**datum**“ en „**tijd**“ weergegeven.



Door keuze van dit statusveld komt men in het menu voor de systeemwaardes.

Voorbeeld:

Datum / tijd / plaats	
Tijdzone	01:00
Zomertijd	Nee
automatische tijdomschakeling	Ja
Datum	11.04.2016
Tijd	11:31
GPS breedte	48.836500 °
GPS lengte	15.080000 °

Eerst worden de **te wijzigen** parameters voor de systeemwaardes weergegeven.

- **Tijdzone** - 01:00 betekent de tijdzone „UTC + 1 uur“.UTC staat voor „Universal Time Coordinated“, voorheen ook als GMT (= Greenwich Mean Time) bekend.
- **Zomertijd** – „Ja“, indien de zomertijd actief is.
- **automatische tijdschakeling** – indien „Ja“, geschiedt de automatische omschakeling winter-/ zomertijd volgens de regels van de Europese Unie.
- **Datum** – opgave van de actuele datum (DD.MM.JJ).
- **Tijd** – opgave van de actuele kloktijd
- **GPS breedte** – geografische breedte volgens GPS (= global positioning system – satellietgestuurd navigatiesysteem)
- **GPS lengte** - geografische lengte volgens GPS

Met de waardes voor de geografische lengte en breedte worden de zonnegegevens van de betreffende locatie verkregen. Deze kunnen in functies (bv. beschaduwingsfunctie) gebruikt worden.

De fabriekszijde standaardinstelling voor de GPS-gegevens betreffen die van Technische Alternative in Amaliendorf / Oostenrijk.

Daarna worden de zonnegegevens aan de hand van de locatie weergegeven.

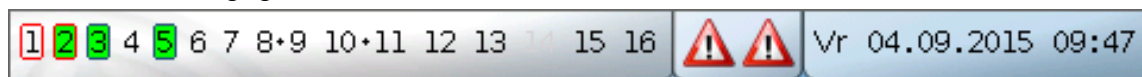
Voorbeeld:

Zonsopkomst	05:15
Zonsondergang	18:44
Zonnehoogte	49.2 °
Zonnerichting	169.2 °

- **Zonsopkomst** - tijd
- **Zonsondergang** - tijd
- **Zonnehoogte** – Weergave in °, vanuit de geometrische horizon (0°) gemeten, Zenit = 90°
- **Zonnerichting** – Weergave in ° vanuit het noorden (0°) gemeten
Noord = 0°
Oost = 90°
Zuid = 180°
West = 270°

Meldingen, storingen

In het middelste deel van de statusbalk worden meldingen en storingen door waarschuwingsdriehoeken weergegeven.



Links: weergave van een of meerdere meldingen.

Rechts: weergave van een of meerdere sensor- of busfouten

Door het aantippen van de **linkse** waarschuwingsdriehoek wordt het pop-up venster van een „verborgen“ melding weergegeven (zie hoofdstuk „**Meldingen**“). Door het aantippen van de rechter waarschuwingsdriehoek komt men in het menu „Meldingen“ (zie hoofdstuk „**Hoofdmenu / Meldingen**“).

Functieoverzicht



Bevindt men zich in het hoofdmenu, dan wordt door het aantippen van de „Home“-button het functieoverzicht weergegeven.

Het functieoverzicht is door de programmeur **vrij instelbaar** en kan daarom in iedere regelaar anders uit zien. Deze kan met behulp van **afbeeldingen** of ook alleen als **tabel** vormgegeven worden.

Door de programmeur geselecteerde waardes kunnen ofwel door alle gebruikerniveau's, alleen door de expert of alleen door de expert en installateur worden gewijzigd. Veel waardes (bv. sensorwaardes) kunnen in de basis niet gewijzigd worden.

Zijn meerdere UVR16x2-regelaars of andere X2-apparaten in het systeem via de CAN-Bus verbonden, dan kann het functieoverzicht, afhankelijk van de programmering, ook waardes van andere apparaten weergeven.

Zijn meerdere UVR16x2-regelaars in het systeem met de CAN-Bus verbonden, dan kan het functieoverzicht, afhankelijk van de programmering, ook waardes van andere regelaars weergeven.

Het functieoverzicht kan uit meerdere pagina's bestaan, waarbij voor het doorschakelen naar een andere pagina een **linkvlak** (= verbinding met een andere pagina) beschikbaar dient te zijn. De weergave van een linkvlak wordt door de programmeur ingesteld en is vrij vorm te geven. De toegang tot veel pagina's kan voor gebruikersgroepen beperkt zijn (met of zonder wachtwoord).

Het functieoverzicht kan zo geprogrammeerd zijn, dat op de eerste pagina een overzicht wordt weergegeven met links (verbindingen) naar volgende pagina's.

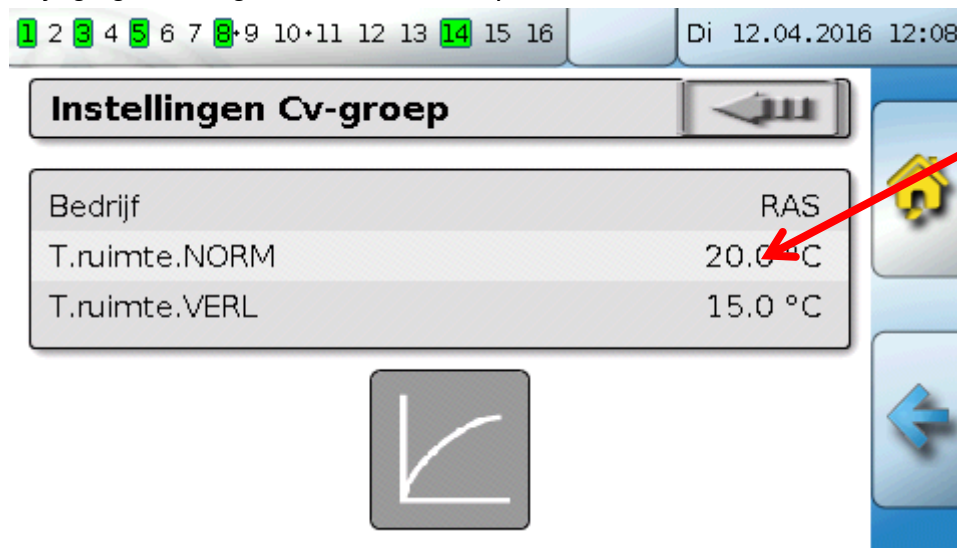
Raakt men de betreffende link aan, dan gaat de weergave naar de gewenste pagina.

Wijzigen van waarden

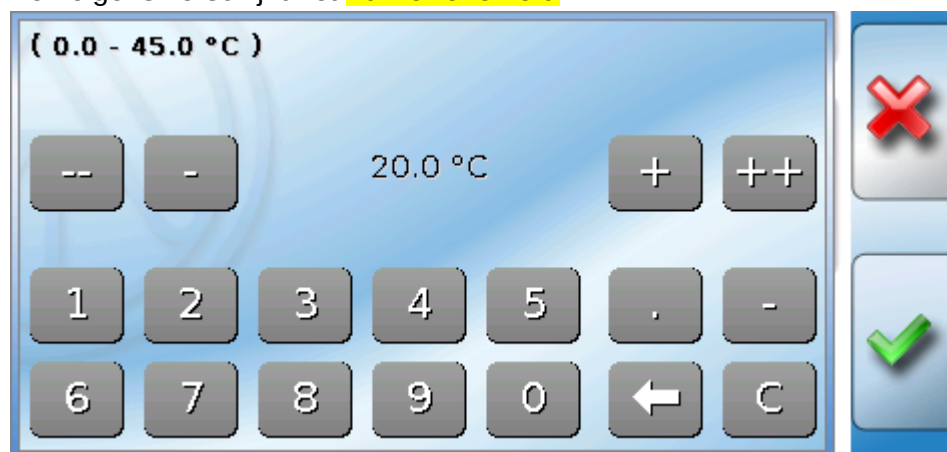
Door het aantippen van de gewenste waarden wordt ofwel een numeriek veld of een keuzebox weergegeven. Er kunnen alleen waarden worden gewijzigd, welke door de programmeur voor het gebruikersniveau vrijgegeven zijn.

Voorbeeld:

Wijziging van de gewenste ruimtetemperatuur T.ruimte Normaal via een numeriek veld:



Vervolgens verschijnt het **numerieke veld**:



Er wordt de actuele waarde opgegeven (voorbeeld: 20,0°C).

In de bovenste regel wordt het toegestane invoerbereik weergegeven (voorbeeld: 0,0 – 45,0°C).

De opgave kan ofwel door de correctievlakken (--, -, +, ++) of door de getalsvelden geschieden. De correctievlakken „-“ en „+“ wijzigen de waarde achter de komma, de vlakken „--“ en „++“ de waarde van voor de komma (factor 10).

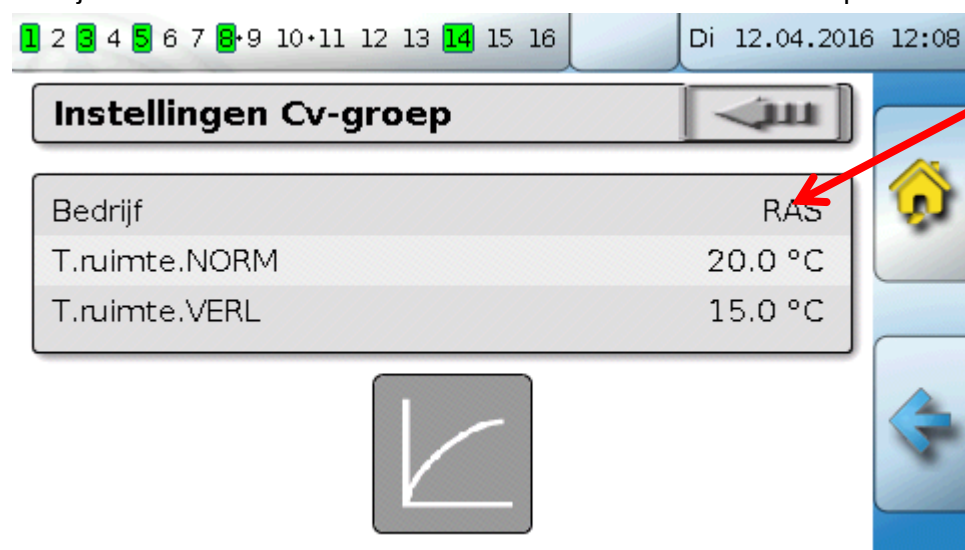
De pijltoets  verkort de waarde met een positie, de toets  zet de waarde op nul.

Afsluiten van de invoer met , annuleren met .

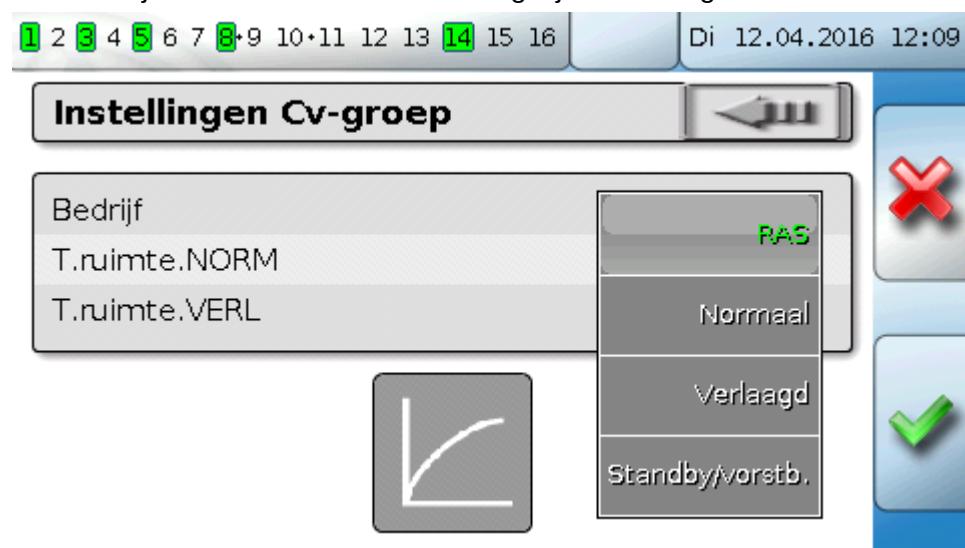
Functieoverzicht algemeen

Voorbeeld:

Wijzigen van de bedrijfsmodus van de cv-groep met een **keuzebox** („RAS“ betekent, dat de bedrijfsmodus door de schuifschakelaar van de ruimtesensor bepaald wordt):



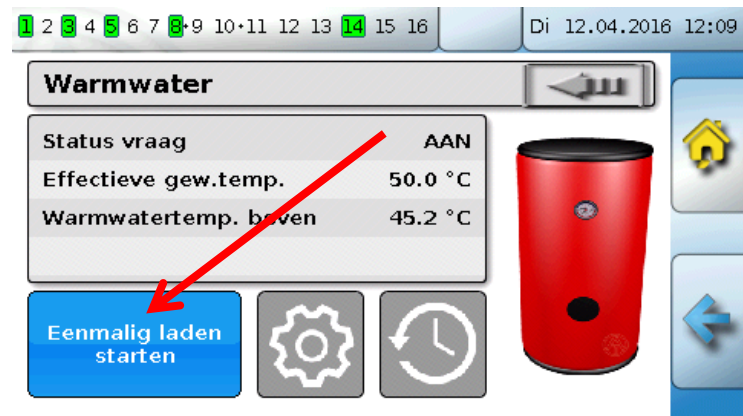
Er verschijnt een keuzebox met de mogelijke instellingen:



Na het aantikken van de gewenste instelling wordt deze gewijzigd en de gewijzigde instelling in het functieoverzicht weergegeven.

Veel functies hebben een **schakelvlak**, bv. voor het starten van de tapwaterverwarming buiten het tijdprogramma.

Voorbeeld:



Door het aantikken van het **schakelvlak** wordt de actie gestart.

De belangrijkste functies

De voor de gebruiker belangrijkste functies zijn:

- Cv-groepregeling
- Schakelklok
- Kalender
- Ruimteregeling
- Warmtevraag warmwater
- Solarregeling

Hierna worden de verschillende instellingsparameters van deze functies beschreven:

Cv-groepregeling

In de functie cv-groepregeling wordt de **gewenste aanvoertemperatuur** voor de cv-groep verkregen en de cv-pomp op basis van instelbare uitschakelvoorwaarden geschakeld.

In veel systemen wordt de gewenste aanvoertemperatuur op basis van de buitentemperatuur, de instellingsparameters, het tijdprogramma en, bij gemonteerde ruimtesensor, de ruimtetemperatuur berekend en als gewenste temperatuur voor een mengventiel of een ketel opgegeven.

In het functieoverzicht kunnen daarom bv. de volgende pagina's te zien zijn.

Pagina met **weergavewaardes**, welke niet gewijzigd kunnen worden:

The screenshot shows the 'Cv-groep' interface with a table of parameters and three control buttons on the right. Red arrows point from labels to the buttons.

Cv-groep	
Bedrijfsmodus	Normaal {1}
Ruimtetemperatuur	20.2 °C
Buitentemperatuur	11.2 °C
Effectief gewenste ruimtetemp.	20.0 °C
Aanvoertemperatuur	33.5 °C
Gewenste aanvoertemperatuur	33.6 °C
Cv-pomp	AAN

Buttons on the right: Schakelklok (clock icon), Kalender (calendar icon with '31'), and Instellingen (gear icon).

Labels with arrows: Linkvlak „Schakelklok“, Linkvlak „Kalender“, Linkvlak „Instellingen“.

Bedrijfsmodus geeft de actueel actieve bedrijfsmodus aan. De bedrijfsmodus wordt door de regelaarinstelling „Bedrijf“, de kalenderfunctie, de onderhoudsfunctie, de status „Venstercontact“ of de status „Externe schakelaar“ vastgelegd. Afhankelijk van de toestand van deze functies of ingangsvariabelen kan daarom de bedrijfsmodus van de interne instelling „Bedrijf“ afwijken.

De **ruimtetemperatuur** en de **aanvoertemperatuur** zijn de actuele **meetwaarden**.

De **effectief gewenste ruimtetemperatuur** en de **gewenste aanvoertemperatuur** zijn de actuele **gewenste waarden**.

Is de cv-pomp door een uitschakelvoorwaarde uitgeschakeld of de cv-groep in standby-bedrijf, dan wordt de gewenste aanvoertemperatuur met 5°C weergegeven.

Is de buitenvoeler defect of de sensorkabel onderbroken, dan gaat de cv-groep naar de bedrijfsmodus „**Storing**“. In dit geval wordt de cv-groep op een vaste buitentemperatuur van 0°C geregeld. De storing van de buitenvoeler wordt bij geactiveerde „sensorcheck“ in de bovenste statusbalk weergegeven.

The screenshot shows the 'Cv-groep' interface in an error state. A red circle highlights a warning icon in the top status bar. The 'Bedrijfsmodus' is 'Storing (9)'. The 'Buitentemperatuur' is '9999.9 °C'. A red circle also highlights the 'Storing (9)' and '9999.9 °C' values.

Top status bar: 1 2 3 4 5 6 7 8-9 10-11 12 13 15 16 [Warning Icon] vr 04.09.2015 10:44

Cv-groep	
Bedrijfsmodus	Storing (9)
Ruimtetemperatuur	20.2 °C
Buitentemperatuur	9999.9 °C

Cv-groepregeling

Instellingen voor het **bedrijf van de cv-groep** met verdere **link naar de stooklijnparameters**:

Instellingen Cv-groep	
Bedrijf	RAS
T.ruimte.NORM	20.0 °C
T.ruimte.VERL	16.0 °C



Via **Bedrijf** kan de **interne** bedrijfsmodus van de functie gewijzigd worden. „**RAS**“ geeft aan, dat de instelling van de ruimtesensor overgenomen wordt. Is geen ruimtesensor gemonteerd, dan neemt de cv-groep bij instelling „**Tijd/Auto**“ het tijdprogramma van de schakelklok over. Er kunnen daarnaast „**Normaal**“ (= continu verwarmen), „**Verlaagd**“ (= continu verlaagd) of „**Standby/vorstb.**“ (= uitschakelen van de cv-groep met controle op de geprogrammeerde vorstbeschermingsvoorwaarden).

In **standby**-bedrijf is de **vorstbeschermingsfunctie** van de regelaar actief. De programmeur legt de **vorstbeschermingsgrenzen** voor de buiten- en (bij gemonteerde ruimtesensor) de ruimtetemperatuur vast. Wordt één van de grenzen overschreden, dan wordt de vorstbescherming geactiveerd en de cv-pomp ingeschakeld. De gewenste aanvoertemperatuur wordt ten minste met de geprogrammeerde minimale temperatuur uitgegeven. De activering van de vorstbescherming kan bij omschakelen van normaal- naar verlaagd bedrijf vertraagd worden.

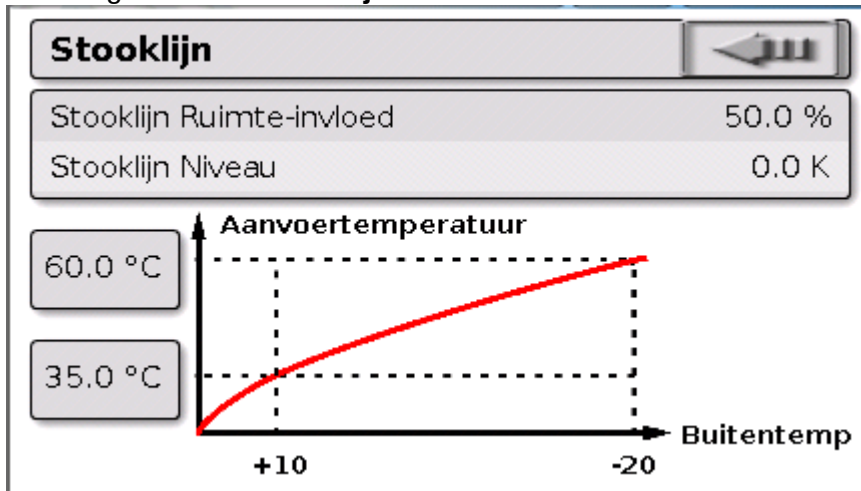
De **interne** bedrijfsmodus kan van de daadwerkelijke bedrijfsmodus afwijken, omdat de kalenderfunctie, de onderhoudsfunctie, venstercontacten of de „Externe schakelaar“ deze interne bedrijfsmodus overschrijven kunnen.

T.ruimte Verlaagd is bij gemonteerde ruimtesensor de gewenste ruimtetemperatuur in **verlaagd bedrijf**. Is geen ruimtesensor beschikbaar, stelt deze waarde een fictieve ruimtetemperatuur voor. Door wijziging van de waarde wordt de stooklijn naar boven of naar onder **parallel** verschoven en daarmee de berekende gewenste aanvoertemperatuur verhoogd of verlaagd.

T.ruimte Normaal is de betreffende waarde voor het **verwarmingsbedrijf**.

De omschakeling tussen verwarmings- en verlaagd bedrijf geschiedt via de functie **schakelklok**, welke in het volgende hoofdstuk beschreven wordt.

Instellingen voor de **stooklijn**:



Ruimte-invloed: Is een ruimtesensor gemonteerd, kan hier vastgelegd worden hoe sterk de gemeten ruimtetemperatuur de berekening van de gewenste aanvoertemperatuur beïnvloedt. Een waarde hoger als 50% heeft een zeer hoge invloed en is in de meeste gevallen ongunstig.

Niveau: Deze parameter heeft de vergelijkbare invloed op de berekening als de wijziging van de waardes T.ruimte Normaal en T.ruimte Verlaagd, maar geldt echter zowel in het verwarmings- als ook in het verlaagde tijdvenster. Hiermee wordt eveneens de stooklijn parallel verschoven. Er kunnen ook negatieve waardes opgegeven worden.

De stooklijn kan met 2 verschillende methoden vastgelegd worden:

Vastlegging van de gewenste aanvoertemperatuur via **2 buitentemperatuurpunten** bij **+10°C** en **-20°C** of via de **steilheid**.

In bovenstaand voorbeeld werd de methode van 2 temperatuurpunten gehanteerd. Met **T.aanvoer +10°C** en **T.aanvoer -20°C** kan zowel de steilheid als ook de kromming van de stooklijn vastgelegd en daarmee de stooklijn optimaal aan het systeem aangepast worden.

Is de methode „steilheid“ gekozen, dan kan in plaats van de beide temperatuurpunten de steilheid vastgelegd worden.

Schakelklok

Schakelklok

Via de functie „schakelklok“ wordt in de **cv-groepregeling** de omschakeling tussen T.ruimte Normaal en T.ruimte Verlaagd vastgelegd. De functie kan alleen voor een of ook meerdere cv-groepen gezamenlijk gebruikt worden. De „schakelklok“ kan echter ook voor het schakelen van andere functies of toestanden gebruikt worden.

Er staan maximaal **7 tijdprogramma's** met maximaal **5 tijdvensters** per schakelklok ter beschikking. Daarnaast is het mogelijk, de in- en uitschakelpunten door verdere variabelen te beïnvloeden en een gewenste waarde voor het tijdvenster op te geven.

Hierna wordt een eenvoudige parametring van een tijdprogramma zonder gewenste waardes beschreven:

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 Di 17.05.2016 13:15

Tijdprogramma 1

1 2 3 4 5 6 7

Ma Di Wo Do Vr Za Zo

06:00 - 09:00

16:00 - 22:00

00:00 - 00:00

In **tijdprogramma 1** werden de dagen **maandag – vrijdag** geselecteerd (schakelvlak: rood). Het eerste tijdvenster duurt van **6:00 tot 9:00 uur**, het tweede van **16:00 tot 22:00 uur**, het derde tijdvenster is ongebruikt.

Door het aanraken van schakelvlak „2“ kan naar het 2^e tijdprogramma voor het weekend omgeschakeld worden:

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 Di 17.05.2016 13:15

Tijdprogramma 2

1 2 3 4 5 6 7

Ma Di Wo Do Vr Za Zo

07:00 - 23:00

00:00 - 00:00

00:00 - 00:00

Voor het **weekend** werd alleen het eerste tijdvenster van **7:00 tot 23:00 uur** ingesteld.

Kalender

Met de kalenderfunctie worden interne instellingen en opgaves van de schakelklok voor de cv-groep overgegeven. De volgende kalendermodi zijn instelbaar:

- Vakantie
- Party
- Feestdag
- Standby

Er staan maximaal 10 datumvensters ter beschikking, waarin de betreffende modus ingesteld kan worden. Voor iedere modus kunnen maximaal 3 gewenste waarden ingesteld worden, welke in de cv-groep als gewenste ruimtetemperatuur overgenomen kan worden.

De weergave in het functieoverzicht kan zeer verschillend zijn. Hierna wordt een mogelijkheid beschreven:

Datumvenster 1 gew. waarden

1 2 3 4 5

6 7 8 9 10

Wiederholen
Bedrijfsmodus

Eenmalig
Niet actief

van 26.02.2015 09:00 tot 28.02.2015 20:00

Link naar de gewenste waarden

Op dit moment is de kalenderfunctie **niet actief**. Hier wordt vastgelegd of de kalendermodus alleen eenmalig of jaarlijks dient plaats te vinden. Door het aantippen van de weergegeven „**bedrijfsmodus**“ wordt de gewenste bedrijfsmodus vastgelegd:

Datumvenster 1 gew. waarden

1 2 3 4

6 7 8 9

Wiederholen
Bedrijfsmodus

Niet actief

Party

Vakantie

Standby

Feestdag

van 26.02.2015 09:00 tot 28.02.2015 20:00

Na selectie van de bedrijfsmodus, wordt **begin** en **einde** vastgelegd.

Er is een **vakantie** van 26.2.2015 09:00 uur tot 28.2.2015 20:00 uur ingesteld. In deze tijd wordt de geprogrammeerde gewenste ruimtetemperatuur („gewenste waarde“) voor de vakantie overgenomen.

In het menu „cv-groep“ is de bedrijfsmodus „**Vakantie (6)**“ bij activatie van deze modus zichtbaar:

Cv-groep

Bedrijfsmodus Vakantie (6)

Ruimtetemperatuur 12.4 °C

Ruimteregeling

Ruimteregeling

De functie is speciaal voor het aansturen van **zoneventielen** voor verwarmen en/of koelen van ruimtes gedacht. Via setpoint op de ruimtetemperaturen en met de bedrijfsmodusschakelaar op de ruimtesensor kan tussen verwarmen en koelen omgeschakeld worden. Uitschakelvoorwaarden verhinderen een verwarmen cq. koelen boven cq. onder grenswaarde op de buitentemperatuur.

Er kan daarnaast een bewaking van de vloertemperatuur worden gedaan, zodat het uitkoelen of oververhitten van de vloer wordt voorkomen.

Voorbeeld:

Ruimteregeling	
Gew. ruimtetemperatuur	20.0 °C
Ruimtetemperatuur	20.5 °C
Buitentemperatuur	-0.4 °C
Vloertemperatuur	19.4 °C
Effectief gewenste ruimtetemp.	20.0 °C
Verwarmen	AAN
Koelen	UIT

De geel gemarkeerde **gewenste ruimtetemperatuur** kan een te wijzigen **instelwaarde** zijn. Via een tijdprogramma van een functie „schakelklok“ kan deze waarde echter ook een door het tijdprogramma opgegeven gewenste waarde zijn.

Alle anderen waarde zijn weergavewaardes, welke de toestand van de ruimte weergeven.

Wordt zowel verwarmd als ook gekoeld, kan bij gebruik van een **ruimtesensor RASPT, RAS-PLUS** of **RAS-F** via de **bedrijfsmodusschakelaar** de bedrijfsmodus van de functie vastgelegd worden:



AUTO: Er wordt tussen verwarmen en koelen automatisch volgens instellingen omgeschakeld.



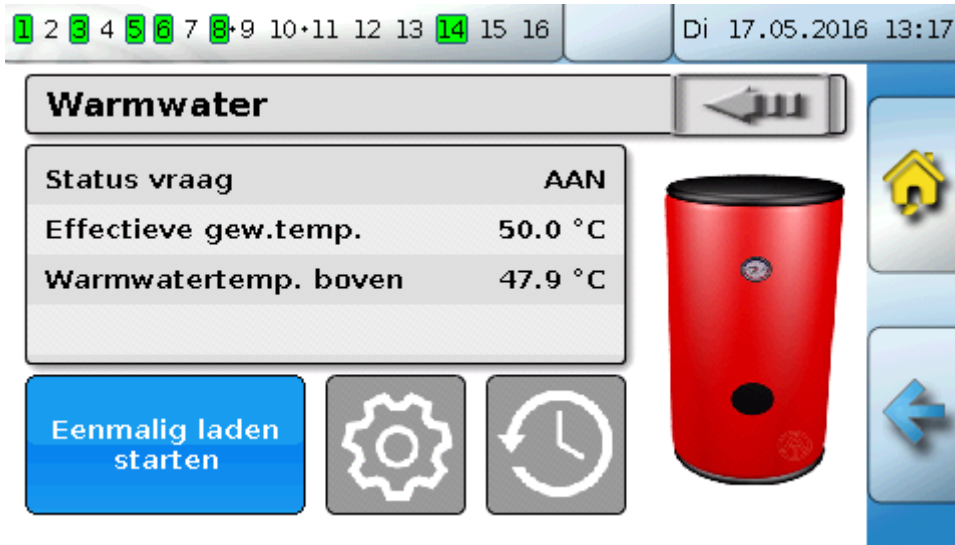
NORMAAL: Er wordt alleen verwarmingsbedrijf toegestaan.



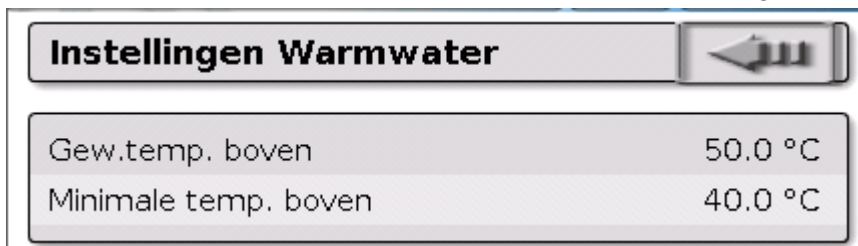
VERLAAGD: Er wordt alleen koelbedrijf toegestaan (vorstbescherming blijft actief).

Warmtevraag warmwater

Deze functie dient in veel systemen voor het vastleggen van de warmwatertemperatuur in de boiler.



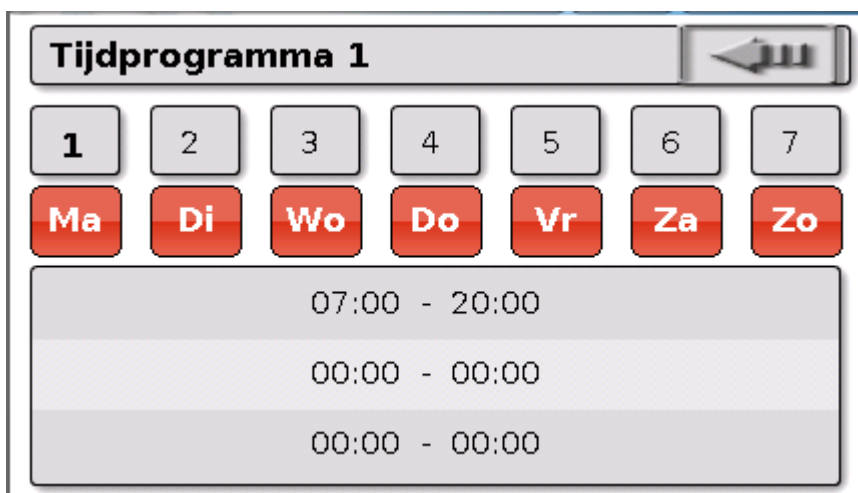
De **warmtevraag** staat op dit moment op **UIT**, daarom is de effectief gewenste temperatuur 5°C. Via het schakelveld „**Instellingen**“ (tandwiel) kan men de gewenste temperaturen vastleggen:



De warmtevraag warmwater kan via een tijdprogramma van de functie **schakelklok** tussen twee gewenste temperaturen omgeschakeld worden. De **gewenste temperatuur** geldt binnen, de **minimale temperatuur** buiten het tijdvenster.

Met het **schakelveld** „**Eenmalig laden starten**“ kan de warmtevraag buiten het tijdvenster gestart worden. Deze blijft tot het bereiken van de gewenste temperatuur ingeschakeld.

De schakelklok kan hetzelfde uitzien zoals de schakelklok voor de cv-groepen:



Hier is voor de gehele week een vaste tijd van 7:00 – 20:00 uur ingesteld.

Solarregeling

Solarregeling

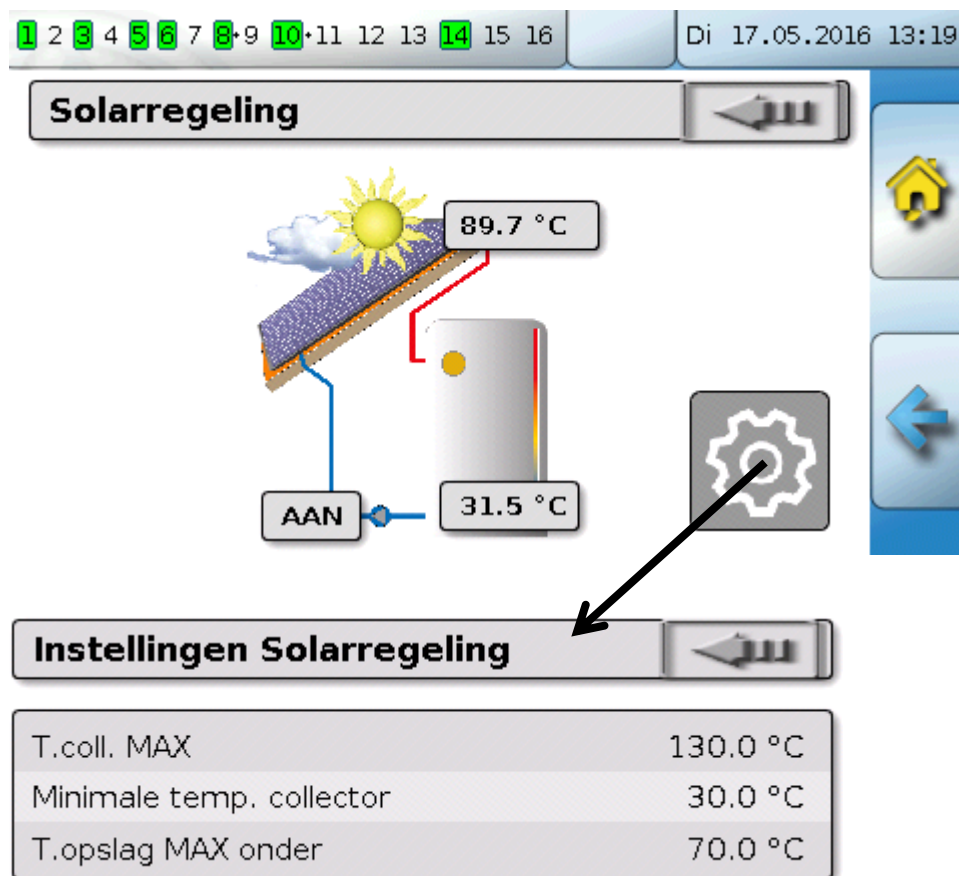
De solarregeling is een verschilregeling tussen **collector-** en **referentietemperatuur** (bv. boiler temperatuur onder) voor het schakelen van een **solarpomp**. Optioneel: gebruik van ene begrenzingssensor (bv. boiler temperatuur boven).

Inschakelvoorwaarden voor de solarpomp:

1. De **collectortemperatuur** dient de minimale collectortemperatuur te overschrijden en mag de maximale grenswaarde T.coll. MAX niet overschrijden.
2. De ingestelde **differentie** tussen collector- en de referentietemperatuur dient te worden overschreden.
3. De **referentietemperatuur** mag nog niet zijn maximale begrenzing T.ref. MAX hebben bereikt.

Bij gebruik van de **optionele** begrenzingssensor mag deze de **begrenzingstemperatuur** niet bereikt hebben.

Voorbeeld (zonder begrenzingssensor) met een link naar de instellingen:



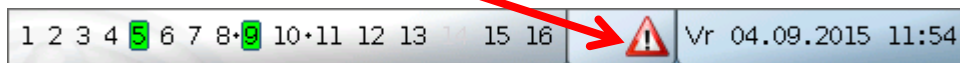
Omdat bij systeemstilstand vanaf een bepaalde collectortemperatuur (bv. 130°C) dampvorming wordt vermoed en daardoor meestal geen circulatie van het warmtemedium meer mogelijk is, heeft de collectorsensor een instelbare maximale begrenzing **T.coll. MAX**. Wordt deze overschreden, wordt de solarfunctie uitgeschakeld en pas weer bij het onderschrijden van een ingestelde temperatuur (normaliter 110°C) weer vrijgegeven. Deze beschermingsfunctie verhindert het overhitten van de solarpomp bij ontbrekende circulatie.

De maximale boiler temperatuur „**T.boiler MAX onder**“ wordt afhankelijk van het gebruik als warmwater- of buffer gekozen.

Meldingen

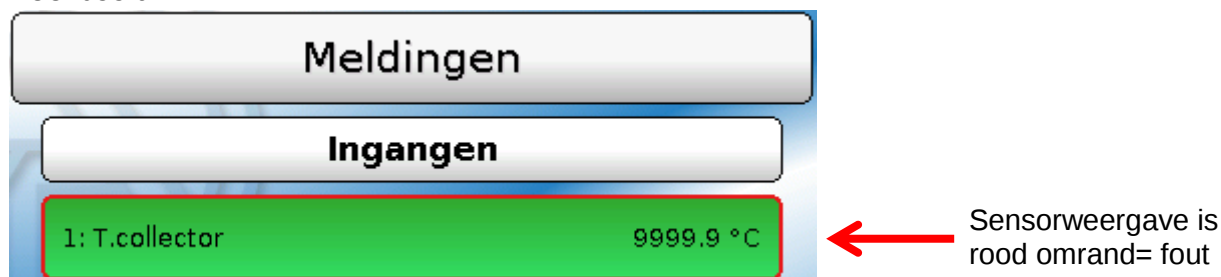
Sensor- en Busfouten

Afhankelijk van de programmering kunnen in het menu „Meldingen“ ook sensorenfouten en foutieve CAN- en DL-ingangen weergegeven worden. Zulke fouten worden door de **rechter waarschuwingsdriehoek** in de statusbalk weergegeven.



Door het aantippen van de waarschuwingsdriehoek komt men in het menu „**Meldingen**“. Hier worden de foutieve ingangen weergegeven.

Voorbeeld:



De sensor 1 geeft een onderbreking (sensordefect of kabelonderbreking) door de weergave 9999,9°C aan. Bij weergave van -9999,9°C heeft de sensor of de sensorkabel een kortsluiting.

Melding wissen

In het parametermenu kan de melding worden **gewist**. Het wissen van de melding is pas mogelijk, zodra de meldingsoorzaak wegvalt.

Alleen meldingstype „**Storing**“: Voor het resetten van externen voorzieningen staat een eigen variabele „**Storing ontgrendelen**“ ter beschikking. Met „Storing ontgrendelen“ (in het parametermenu) wordt een drie seconden lange AAN-impuls gegenereerd, ongeacht of de meldingsoorzaak nog bestaat of niet. Treedt na de impuls de voorwaarde niet meer op, wordt tegelijkertijd ook de melding gewist. Deze impuls kan in de programmering verder gebruikt worden en heeft daarom verschillende functionaliteiten.

Bediening via de C.M.I.

Bediening via de C.M.I.

Toegang tot de C.M.I. kan zowel via de PC/ netwerk, via internet en via het C.M.I.-webportaal (<https://cmi.ta.co.at>) of via port-forwarding op de router worden verkregen.

Na het inloggen via de toegangscode verschijnt de **Home**-pagina van de C.M.I..



Met de LED's wordt de bedrijfstoestand van de C.M.I. afgebeeld. Aan de zijkant daarvan wordt de actuele LED-toestand verklaard.

Verdere informatie daarover is in de online-handleiding van de C.M.I. (help.ta.co.at) te vinden.

Voor de gebruiker staat hier het (online-) **Schema** ter beschikking.

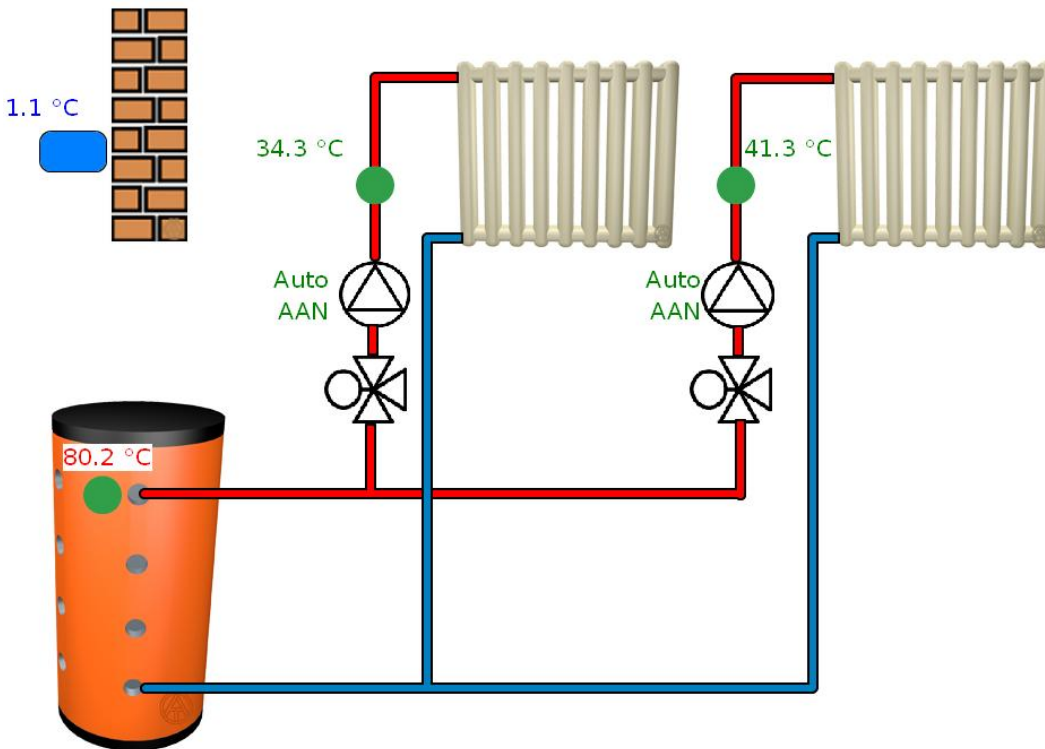
De submenu's onder „**Instellingen**“ kunnen door de gebruiker weliswaar worden bekeken, maar niet gewijzigd worden.

Net zoals bij het functie-overzicht kan het schema ook uit meerdere pagina's bestaan.

Voorbeeld van een eenvoudig schema met 2 cv-groepen

18.12.2015

12:13:39



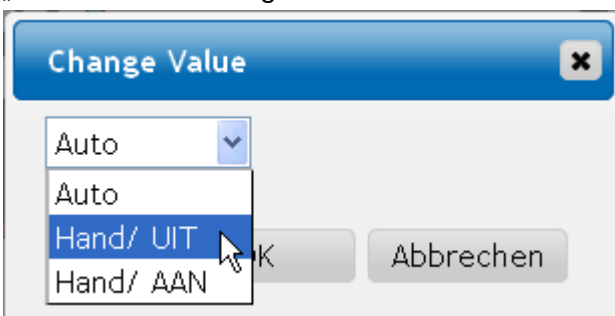
Wijzigen van een waarde

Om een waarde te kunnen wijzigen, dient deze door de programmeur voor de gebruiker te zijn vrijgegeven. Om een waarde te wijzigen wordt deze aangeklikt.

Voorbeeld:

Wijzigen van de uitgangstoestand van een pomp van „Auto/AAN“ naar „Hand/UIT“

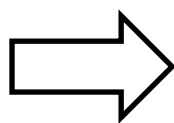
Na het aanklikken verschijnt een keuzemenu. Door het aanklikken van „Auto“ kan vervolgens „Hand/UIT“ worden gekozen.



Aansluitend wordt deze wijziging met „OK“ afgesloten.

De uitgang heeft nu zijn toestand gewijzigd van Auto/AAN naar „Hand/UIT“:

voordien



naderhand



Garantie bepalingen

Opmerking: De volgende garantie bepalingen beperken het wettelijke recht op garantie niet, maar vullen uw rechten als consument aan.

1. De firma Technische Alternative elektronische Steuerungsgerätegesellschaft m. b. H. geeft twee jaar garantie vanaf verkoopsdatum aan de eindgebruiker op alle door haar verkochte apparaten en onderdelen. Defecten dienen onverwijld na vaststelling en binnen de garantietermijn te worden gemeld. Onze technische ondersteuning heeft voor bijna alle problemen een oplossing. Een direct contact voorkomt daardoor onnodige inspanningen voor de foutoplossing.
2. De garantie omvat een kostenloze reparatie (echter niet de kosten voor foutopsporing op locatie, uitbouwen, inbouwen en transport) op basis van werkings- en materiaalfouten, welke tot de functionaliteit behoren. Indien na beoordeling door Technische Alternative een reparatie uit kostentechnische gronden niet zinvol is, volgt een vervanging van het artikel.
3. Uitgezonderd zijn schades, welke door overspanning of extreme omgevingsfactoren ontstaan. Evenzo kan geen garantie overgenomen worden, indien het defect aan het apparaat op transportschade, welke niet door ons zijn veroorzaakt, een ondeskundige installatie en montage, foutief gebruik, niet naleven van bedienings- of montagehandleidingen of op slechte verzorging te herleiden zijn.
4. De aanspraak op garantie vervalt, indien reparaties of ingrepen door personen worden uitgevoerd, welke hiertoe niet bevoegd zijn of door ons niet gemachtigd zijn of indien onze apparaten met onderdelen, uitbreidingen of accessoires voorzien zijn, welke geen originele onderdelen betreffen.
5. De defecte onderdelen dienen aan de fabrikant te worden gezonden, waarbij een kopie van de factuur en een precieze foutenbeschrijving dient te worden bijgevoegd. De afhandeling wordt bespoedigd, indien een RMA-nummer op onze internetpagina www.ta.co.at wordt aangevraagd. Een voorafgaande afstemming van het probleem met onze technische ondersteuning is noodzakelijk.
6. Servicewerkzaamheden onder garantie betekenen noch een verlenging van de garantietermijn, noch treedt er een nieuwe garantietermijn in werking. De garantietermijn voor ingebouwde onderdelen eindigt met de garantieperiode van het gehele apparaat.
7. Verdergaande of andere aanspraken, in het bijzonder aanspraken op het vergoeden van buiten het apparaat ontstane schades – in zoverre een aansprakelijkheid niet dwingend door de wet is voorgeschreven – zijn uitgesloten.

Disclaimer

Deze montage- en bedieningshandleiding is auteursrechtelijk beschermd.

Een gebruik buiten het auteursrecht om mag alleen met uitdrukkelijke toestemming van de firma Technische Alternative elektronische Steuerungsgerätegesellschaft m. b. H.. Dit geldt in het bijzonder voor reproductie, vertalingen en elektronische media.

TECHNISCHE ALTERNATIVE

elektronische Steuerungsgerätegesellschaft m. b. H.

A-3872 Amaliendorf Langestraße 124

Tel +43 (0)2862 53635

Fax +43 (0)2862 53635 7

E-Mail: mail@ta.co.at

--- www.ta.co.at ---



© 2016